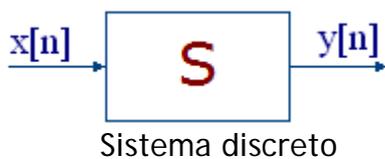


Análise de Sinais - Homework 04  
(Sistemas e Convolução)

1) – Para os **sistemas** descritos abaixo, cuja **entrada** é o sinal  $x[n]$  ou  $x(t)$  e a **saída** é o sinal  $y[n]$  ou  $y(t)$ , dizer:

- i) – quais são os discretos e quais são os contínuos;
- ii) – quais são os lineares e quais são os não lineares;
- iii) – quais são os variantes no tempo e quais são os invariantes no tempo;
- iv) – quais são os com memória e quais são os sem memória;
- v) – quais são os causais e quais são os não causais;
- vi) – quais são os inversíveis e quais são os não inversíveis.



Sistema A  $\rightarrow y[n] = 2(x[n])^2 + 7\sqrt{x[n]} \cdot x[n] - 4x[n]$

Sistema B  $\rightarrow \frac{d^2y}{dt^2} + (t-5)\frac{dy}{dt} + 3y = 4t\frac{dx}{dt} + 2x(t)$

Sistema C  $\rightarrow y[n] - 2y[n-1] + 5y[n-2] = 0,5x[n] - 9x[n-1]$

Sistema D  $\rightarrow \frac{\partial u}{\partial t} = 3\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + 6\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + 2\frac{\partial^2 u}{\partial z^2}$

Sistema E  $\rightarrow \frac{d^2y}{dt^2} + 2\frac{dy}{dt} + 3y(t+0,1) = \frac{dx}{dt} - 7x(t)$

Sistema F  $\rightarrow y[n-1] - 4y[n] = -x[n] + 3x[n+1]$

Sistema G  $\rightarrow y'' + 4y' - e^y = 2x' - 0,3x$

Sistema H →

$$\rightarrow \frac{d^2y}{dt^2} - \frac{dy}{dt} + 3y = \frac{dx}{dt} - 8x(t)$$

Sistema I →  $\frac{d^2y}{dt^2} = y \frac{dx}{dt} + 2,5x(t)$

Sistema J →  $y[n] = -3x[n] + 4$

Sistema K →  $y'' - 2y'y = x' - 2x$

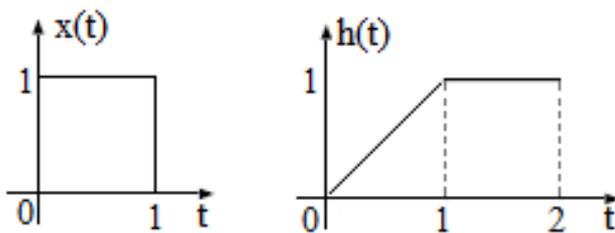
Sistema L →  $y[n] = 2x[n-1] - 6x[n]$

Sistema M →  $y[n] = -\sqrt[2]{|1,5x[n]|^3}$

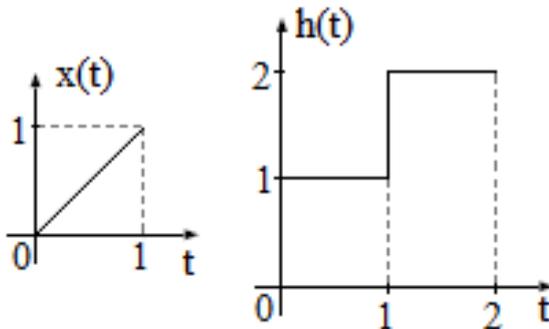
2) – Calcular o sinal de saída  $y(t)$  para os sistemas contínuos, lineares e invariantes no tempo (SLIT) com sinal de entrada  $x(t)$  e resposta ao impulso  $h(t)$ .



a)



b)



c)  $x(t) = e^{-t} \cdot u_1(t)$  e  $h(t) = u_1(t) - u_1(t-1)$

d)  $x(t) = u_1(t)$  e  $h(t) = t \cdot (u_1(t) - u_1(t-1))$

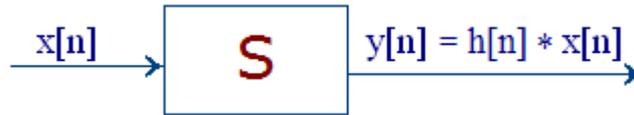
e)  $x(t) = e^{-|t|}$  e  $h(t) = u_1(t+1) - u_1(t-1)$

f)  $x(t) = e^{-t} \cdot u_1(t)$  e  $h(t) = e^t \cdot (u_1(t) - u_1(t-4))$

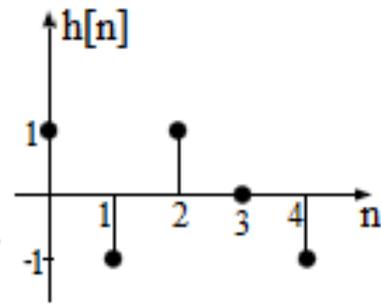
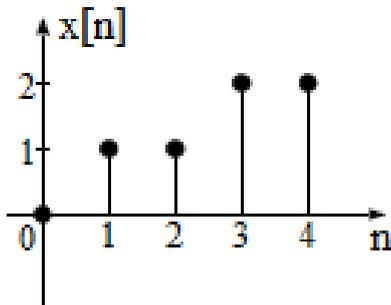
g)  $x(t) = e^{\alpha t} \cdot u_1(t)$  e  $h(t) = e^{\beta t} \cdot u_1(t)$ ,  $\alpha \neq \beta$

Análise de Sinais - Homework 04  
(Sistemas e Convolução)

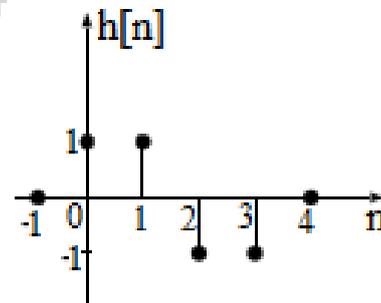
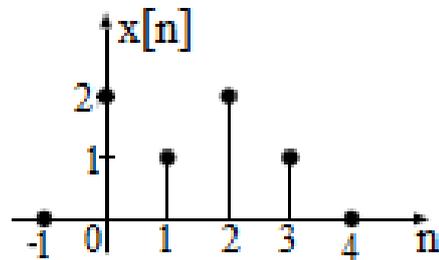
3) – Calcular o sinal de **saída**  $y[n]$  para os **sistemas discretos, lineares e invariantes no tempo (SLIT)** com sinal de **entrada**  $x[n]$  e **resposta ao impulso**  $h[n]$ .



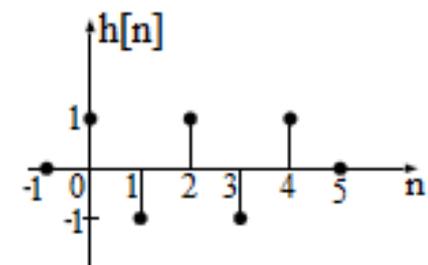
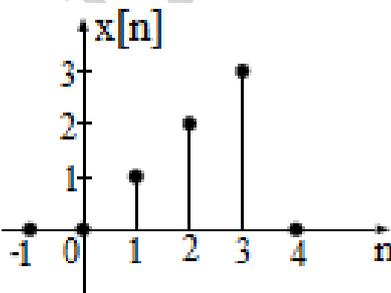
a)



b)

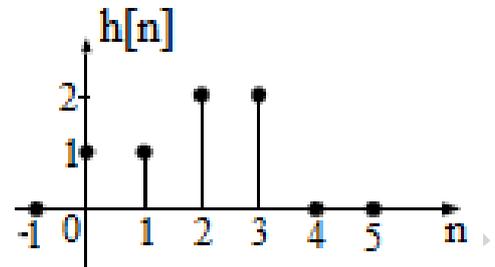
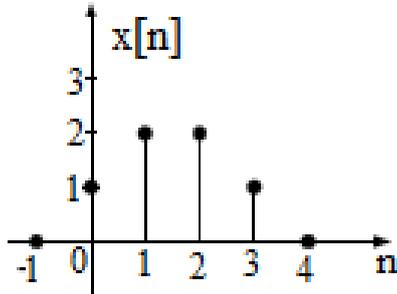


c)

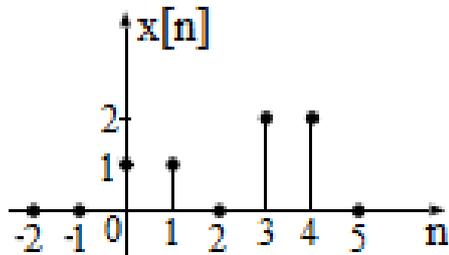


Análise de Sinais - Homework 04  
(Sistemas e Convolução)

d)



e)



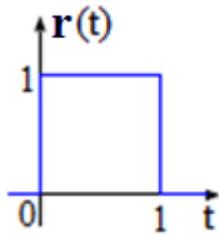
f)  $x[n] = |n| \cdot (u_1[n+2] - u_1[n-3])$  e  
 $h[n] = u_o[n] - u_o[n-2] + u_o[n-4];$

g)  $x[n] = 2 - 2u_2[n] + u_2[n-4]$  e  
 $h[n] = (-1)^n u_1[n].$

Análise de Sinais - Homework 04  
(Sistemas e Convolução)

- 4) – Achar o sinal de **saída**  $y(t)$  do **sistemas lineares e invariantes no tempo (SLIT)** com sinal de **entrada**  $r(t)$  dado abaixo e que possui uma **resposta ao impulso unitário**  $h(t)$  também dada abaixo, onde  $u_1(t)$  = degrau de unitário.

a)

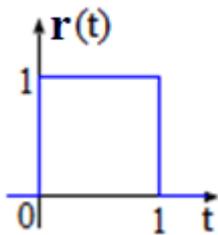


$$h(t) = [u_1(t+1) - u_1(t-1)]$$

Achar a **saída**  $y(t)$  do sistema.



b)



$$h(t) = [-u_1(t) + u_1(t-1)]$$



- 6) – Calcular a **resposta impulsional**  $h(t)$  do sistema linear e invariante no tempo (SLIT) cujo sinal de **entrada**  $r(t) = u_1(t)$  [ degrau de unitário ] e a **saída**  $y(t)$  é dada por:

$$y(t) = 3 \cdot \text{sen}(2t)$$

- 7) – Calcular qual foi a **entrada**  $u(t)$  deste sistema cuja **resposta impulsional**  $h(t)$  e a **saída**  $y(t)$  de um sistema são dadas por:

a)

$$h(t) = e^{-2t}$$

$$y(t) = e^{3t} \cdot \text{sen}(t)$$

b)

$$h(t) = e^{-2t}$$

$$y(t) = 2e^{-2t} - 2e^{-3t}$$