

Controlo de Sistemas

12

“Root Locus – LGR”

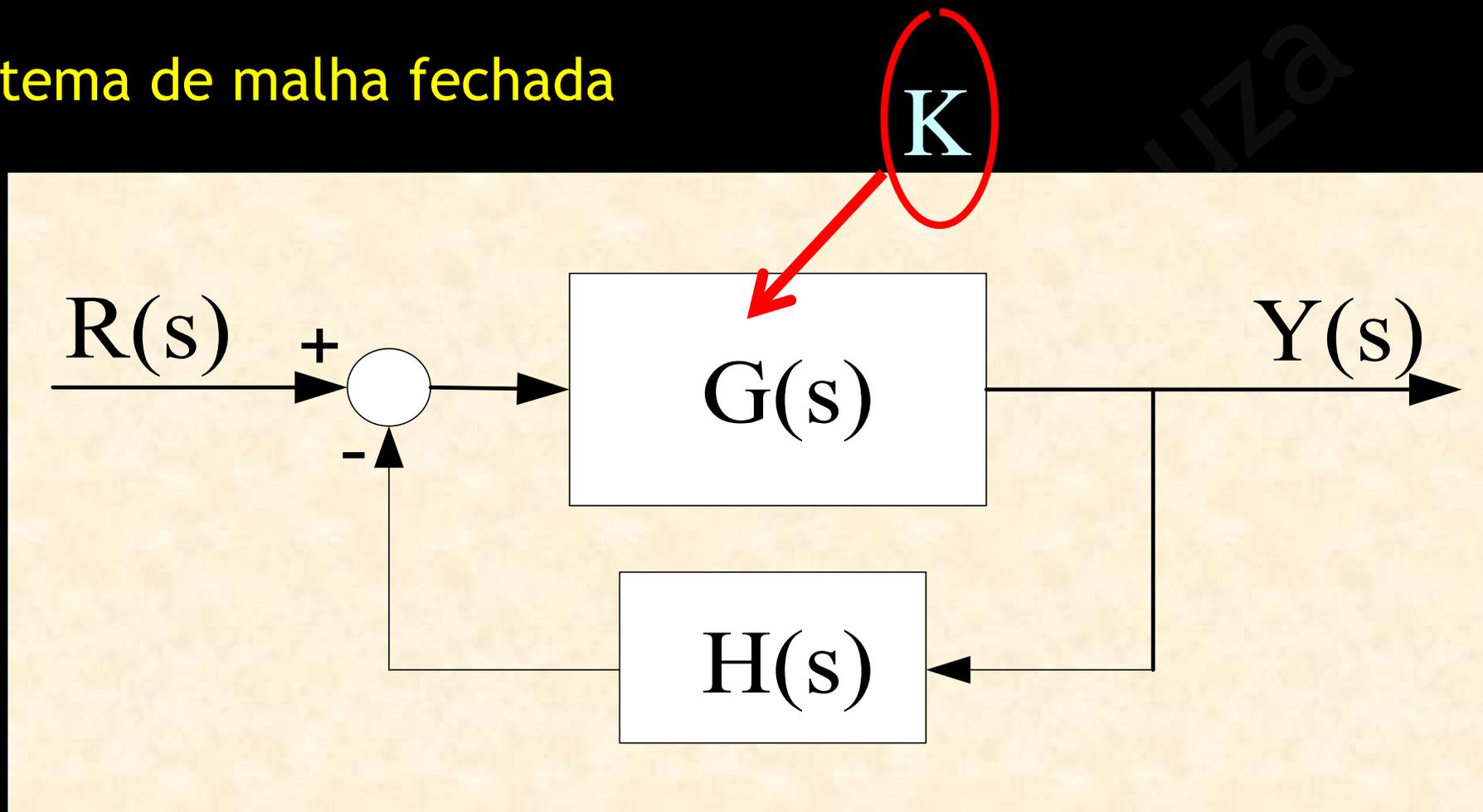
(Lugar Geométrico das Raízes)

parte II

J. A. M. Felipe de Souza

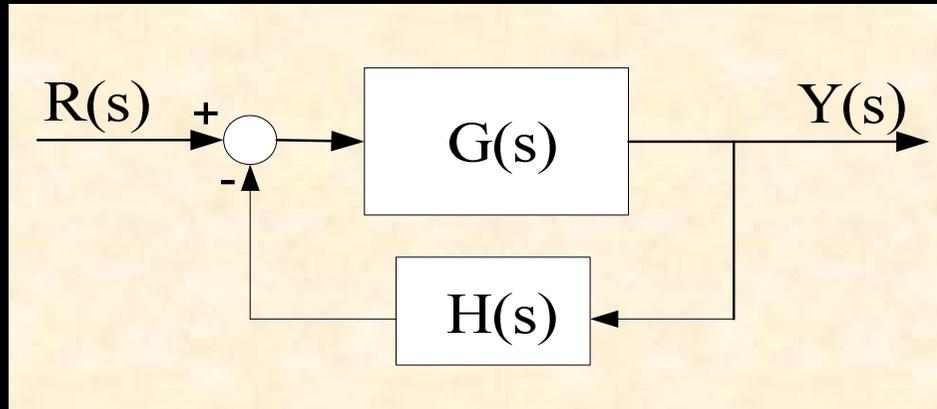
Recapitulando (da parte I):

Sistema de malha fechada



O “Root Locus” é o lugar geométrico dos polos do sistema de malha fechada, quando K varia.

Root Locus – LGR (*Lugar Geométrico das Raízes*) parte II



Logo, o “Root Locus” é traçado no *plano complexo*

É fácil de observar que o “Root Locus” é SIMÉTRICO em relação ao eixo real

Ou seja, a *parte de cima* é um espelho da *parte de baixo*

Além disso, as *raízes* da *equação característica* da *FTMF* são as mesmas *raízes* que

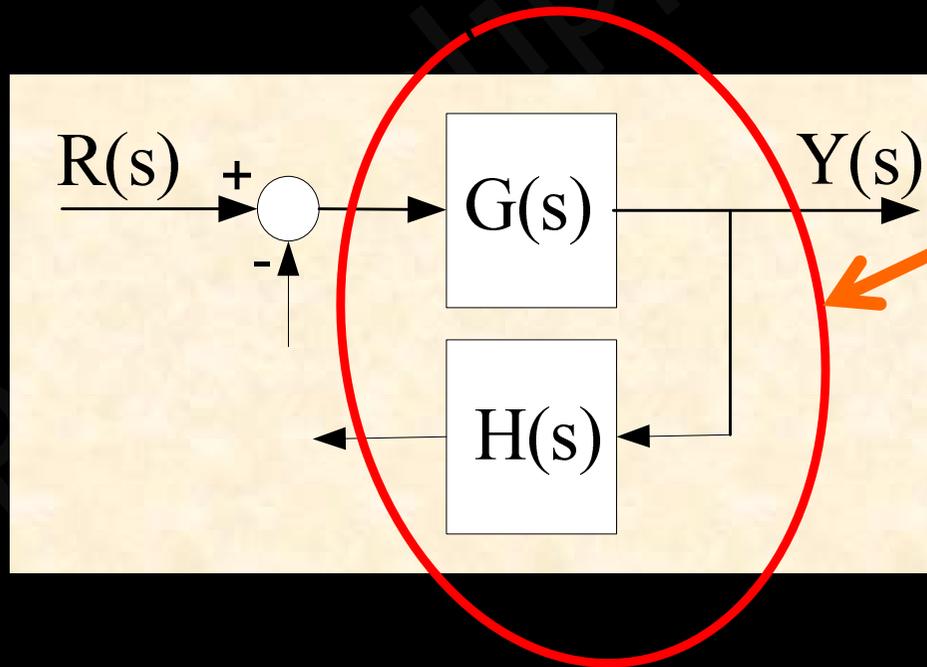
$$1 + G(s) \cdot H(s) = 0$$

Note que “Root Locus” depende apenas do produto $G(s) \cdot H(s)$ e não de $G(s)$ ou de $H(s)$ separadamente

A expressão

$$G(s) \cdot H(s)$$

é chamada de função de transferência do sistema em *malha aberta* (FTMA).



$G(s) \cdot H(s)$
(FTMA)

Regras para a construção do “Root Locus”

Chamamos de

n = número de polos de *malha aberta*

m = número de zeros de *malha aberta*

Regra #1 - Número de ramos

O número de *ramos* n de um “Root Locus” é o número de *polos* de malha aberta, ou seja, o número de *polos* de $G(s) \cdot H(s)$.

$$n = n^{\circ} \text{ ramos} = n^{\circ} \text{ polos de } G(s) \cdot H(s)$$

Regra #2 - Intervalos com e sem “Root Locus” no eixo real

Um ponto s no eixo real pertencerá ao “Root Locus” se houver um número ímpar de *polos* e *zeros* reais de malha aberta a direita de s .

ou seja, se houver um número ímpar de *polos* e *zeros* reais de $G(s) \cdot H(s)$ a direita de s .

Regra #3 - Pontos início e término dos ramos do “Root Locus”

Os n ramos do “Root Locus” começam nos n polos de malha aberta

ou seja, começam nos n polos de $G(s) \cdot H(s)$

m dos n ramos do “Root Locus” terminam nos m zeros de malha aberta

ou seja, terminam nos m zeros de $G(s) \cdot H(s)$

e os restantes:

$(n - m)$ ramos do “Root Locus” terminam no infinito (∞)

Regra #4 - Assíntotas no infinito

Para os $(n - m)$ ramos do “Root Locus” que não terminam nos m zeros de malha aberta, isto é, os m zeros finitos de $G(s) \cdot H(s)$, pode-se determinar a direção que eles vão para o infinito no plano complexo.

γ = ângulo da assíntota com o eixo real

$$\gamma = \frac{180^\circ \cdot (2i + 1)}{(n - m)}$$

$$i = 0, 1, 2, \dots$$

Regra #5 - Ponto de interseção das assíntotas com o *eixo real*

As $(n - m)$ assíntotas no infinito ficam determinadas pelas suas direções (ângulos γ) e pelo ponto de onde partem no *eixo real*, σ_o dado pela expressão:

$$\sigma_o = \frac{\left(\sum_{i=1}^n \operatorname{Re}(p_i) - \sum_{j=1}^m \operatorname{Re}(z_j) \right)}{(n - m)}$$

Regra #6 – Pontos do *eixo real* onde há encontro de *ramos*

Primeiro constrói-se a equação

$$1 + G(s) \cdot H(s) = 0,$$

e daí obtém-se uma expressão para K em função de s :

$$K(s)$$

então calcula-se a derivada de K em relação a s , dK/ds

Agora, através da equação abaixo em s

$$\frac{dK}{ds} = 0$$

obtém-se os pontos s do *eixo real* onde há encontro de *ramos*

Regra #7 - Encontro de mais de dois ramos

Na aplicação da *regra anterior* se

$$\left. \frac{d^2 K}{ds^2} \right|_{s=s'} = 0$$

isto significa que há encontro de *mais de dois ramos* e tem que se continuar a derivar $K(s)$ para *derivadas* de ordem mais altas

$$\frac{d^k K}{ds^k}$$

$$k = 3, 4, 5, \dots$$

até que

$$\left. \frac{d^\eta K}{ds^\eta} \right|_{s=s'} \neq 0$$

para algum η

Regra #7 - Encontro de mais de dois ramos (continuação)

Se $\left. \frac{d^\eta K}{ds^\eta} \right|_{s=s'} \neq 0$ e $\left. \frac{d^k K}{ds^k} \right|_{s=s'} = 0$ para $\forall k < \eta$

isto significa que há encontro de η ramos em s'
ou seja, η ramos chegam e η ramos partem em s'

Nesta parte II veremos a última regra (Regra #8)
e alguns exemplos de Root Locus

Regra #8

Pontos interseção “Root Locus” com *eixo imaginário*

Regra #8 - Pontos interseção “Root Locus” com *eixo imaginário*

Usa-se o **Tabela de Routh-Hurwitz** com a *equação característica de malha fechada do sistema* que é obtida a partir de

$$1 + G(s) \cdot H(s) = 0$$

Note que a *equação característica M.F.* obtida será em função de **K**, e com ela constrói-se a **Tabela de Routh-Hurwitz** para se aplicar o *Critério de Routh*

Para se aplicar o *Critério de Routh* temos que encontrar os valores de **K** que anulam os elementos da *coluna pivô* da *Tabela de Routh*

Exemplo 9: Tabela Routh-Hurwitz para uma *eq. característica* em função de K obtida através de $1 + G(s) \cdot H(s) = 0$

$$p(s) = s^4 + s^3 + Ks^2 + 3s + (K-10)$$

s^4	1	K	$(K-10)$	
s^3	1	3	0	← etc...
s^2	$(K-3)$	$(K-10)$		← antepenúltima linha
s^1	$(2K+1)/(K-3)$			← penúltima linha
s^0	$(K-10)$			← última linha


coluna pivô

Nitidamente, os únicos valor de $K > 0$ que anulam elementos da coluna pivô são $K = 3$ (na antepenúltima linha) e $K = 10$ (na última linha)

Regra #8 - Pontos interseção “Root Locus” com eixo imaginário (*continuação*)

Se $\nexists K > 0$ que anule elementos da coluna pivô
→ o “Root Locus” não interceta o eixo imaginário.

Se $\exists K > 0$ que anula o ÚLTIMO elemento da coluna pivô
→ o “Root Locus” interceta o eixo imaginário em um ponto, na origem ($s = 0$).

Se $\exists K > 0$ que anula o PENÚLTIMO elemento da coluna pivô
→ o “Root Locus” pode intercetar o eixo imaginário em dois pontos ($s = \pm j\omega'$).

Se $\exists K > 0$ que anula o ANTEPENÚLTIMO elemento da coluna pivô
→ o “Root Locus” pode intercetar o eixo imaginário em três pontos ($s = 0$ e $s = \pm j\omega'$).

e assim por diante...

Regra #8 - Pontos interseção “Root Locus” com *eixo imaginário* (continuação)

Para saber os pontos exatos onde o “Root Locus” intercepta o eixo imaginário temos que reescrever a *equação característica* $p(s)$ substituindo K por cada um dos valores de K que anula elementos da coluna pivô.

Depois disso, calcula-se as raízes de $p(s)$

Nelas encontrar-se-ão os eventuais pontos de intersecção do “Root Locus” com eixo imaginário.

Se entretanto, em vez de $p(s)$ calcularmos as raízes do *polinómio da linha imediatamente acima* onde K anulou a coluna pivô (na Tabela de Routh), isso nos dará mais diretamente os pontos de intersecção do “Root Locus” com eixo imaginário

Exemplo 10 Aplicação da Regra #8 –
Pontos interseção “*Root Locus*” com eixo imaginário

Retornando ao Exemplo 1 (parte I), a equação característica da FTMF é dada por:

$$s^2 + (2K-4)s + K = 0$$

Construindo-se a *Tabela de Routh* (em função de K):

s^2	1	K	
s^1	$(2K - 4)$	$(2K - 4) = 0$	$\Rightarrow K = 2$
s^0	K	$K = 0$	

Analisando-se onde há $K \geq 0$ que anula elementos da *coluna pivô*, temos que este “*Root Locus*” interceta o eixo imaginário em 3 pontos:

na origem para $K = 0$ e também em $\pm j\omega'$ quando $K = 2$

Exemplo 10 (continuação) Aplicação da Regra #8

Agora, para se achar os 3 valores exatos onde o “Root Locus” interceta o *eixo imaginário*:

Para $K = 0$ (que anula a *última linha*), tomemos o polinómio da *linha imediatamente acima* (ou seja, a *penúltima linha*) e calculamos as raízes (neste caso a *raiz*):

$$p(s) = (2K - 4)s = -4s = 0 \quad \longrightarrow \quad \text{raiz: } \underline{s = 0}$$

(conforme já previsto)

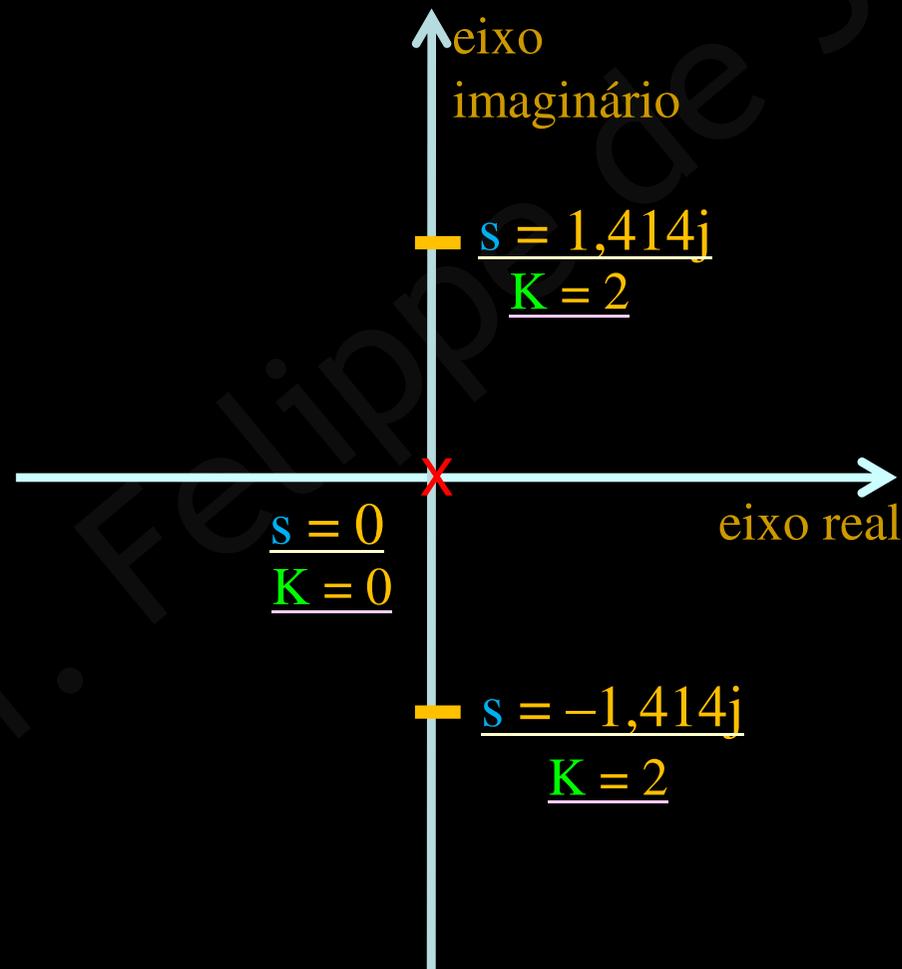
Para $K = 2$ (que anula a *penúltima linha*), tomemos o polinómio da *linha imediatamente acima* (ou seja, a *antepenúltima linha*) e calculamos as raízes:

$$p(s) = s^2 + K = s^2 + 2 = 0$$

\longrightarrow raízes: $s = \pm 1,414j$ (logo, $\omega' = 1,414$)

Exemplo 10 (continuação) Aplicação da Regra #8

Concluindo, este “Root Locus” interceta o *eixo imaginário* nos 3 pontos assinalados abaixo



Exemplo 11 Aplicação da Regra #8 – Pontos interseção “*Root Locus*” com eixo imaginário

Considere o sistema cuja *FTMF* é dada por

$$G(s)H(s) = \frac{K \cdot (s - 2)^2}{(s^2 + 2s + 2) \cdot (s + 1)}$$

Fazendo-se:

$$1 + G(s)H(s) = 0$$

obtém-se a equação característica da *FTMF*:

$$s^3 + (K+3)s^2 + (4 - 4K)s + (4K+2) = 0$$

Exemplo 11 (continuação) Aplicação da Regra #8

Construindo-se a Tabela de Routh (em função de K):

s^3	1	$(4-4K)$	
s^2	$(K+3)$	$(4K+2)$	
s^1	$(-4K^2-12K+10)/(K+3)$		$\Rightarrow -4K^2-12K+10 = 0$
s^0	$(4K+2)$		$\Rightarrow \begin{cases} K = -3,68 \\ K = 0,679 \end{cases}$

coluna pivô

O único valor de $K > 0$ que anula elementos da coluna pivô é $K \cong 0,68$

Este “Root Locus” interceta o *eixo imaginário* em 2 pontos ($\pm j\omega'$) para $K \cong 0,68$

Exemplo 11 (*continuação*) Aplicação da Regra #8

Agora, para se achar estes 2 valores ($\pm j\omega'$) onde o “Root Locus” interceta o *eixo imaginário* quando $\underline{K} \cong 0,68$, tomamos o polinómio da *linha imediatamente acima* (ou seja, a *antepenúltima linha*) e calculamos as raízes:

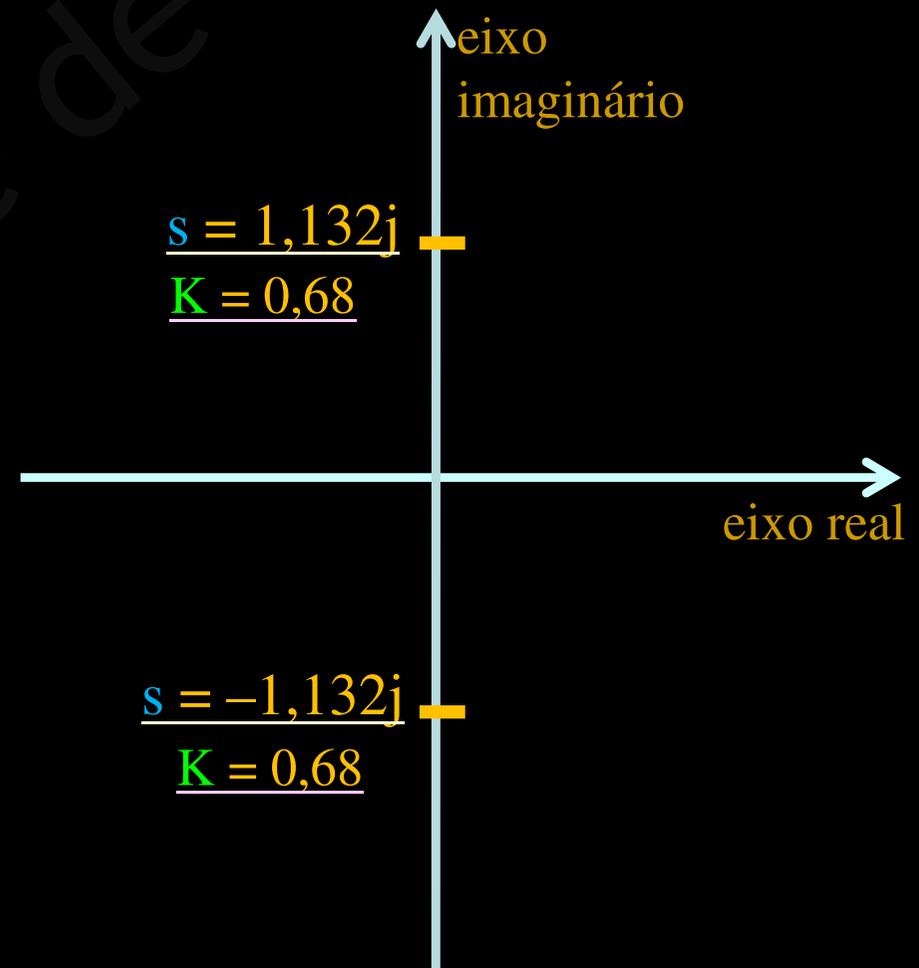
$$p(s) = (K+3)s^2 + (4K+2) = 0$$

$$\Rightarrow 3,68s^2 + 4,72 = 0$$

$$\Rightarrow \text{raízes: } \underline{s = \pm 1,132j}$$

(logo, $\underline{\omega' = 1,132}$)

Concluindo, este “Root Locus” interceta o *eixo imaginário* nos 2 pontos assinalados ao lado



Exemplos

Esboço do Root Locus
(Aplicação de todas as regras)

Exemplo 12:

Esboço do “Root Locus” completo do sistema do Exemplo 4

$$G(s)H(s) = \frac{K \cdot (2s + 1)}{(s - 4)s}$$

$$n = 2$$

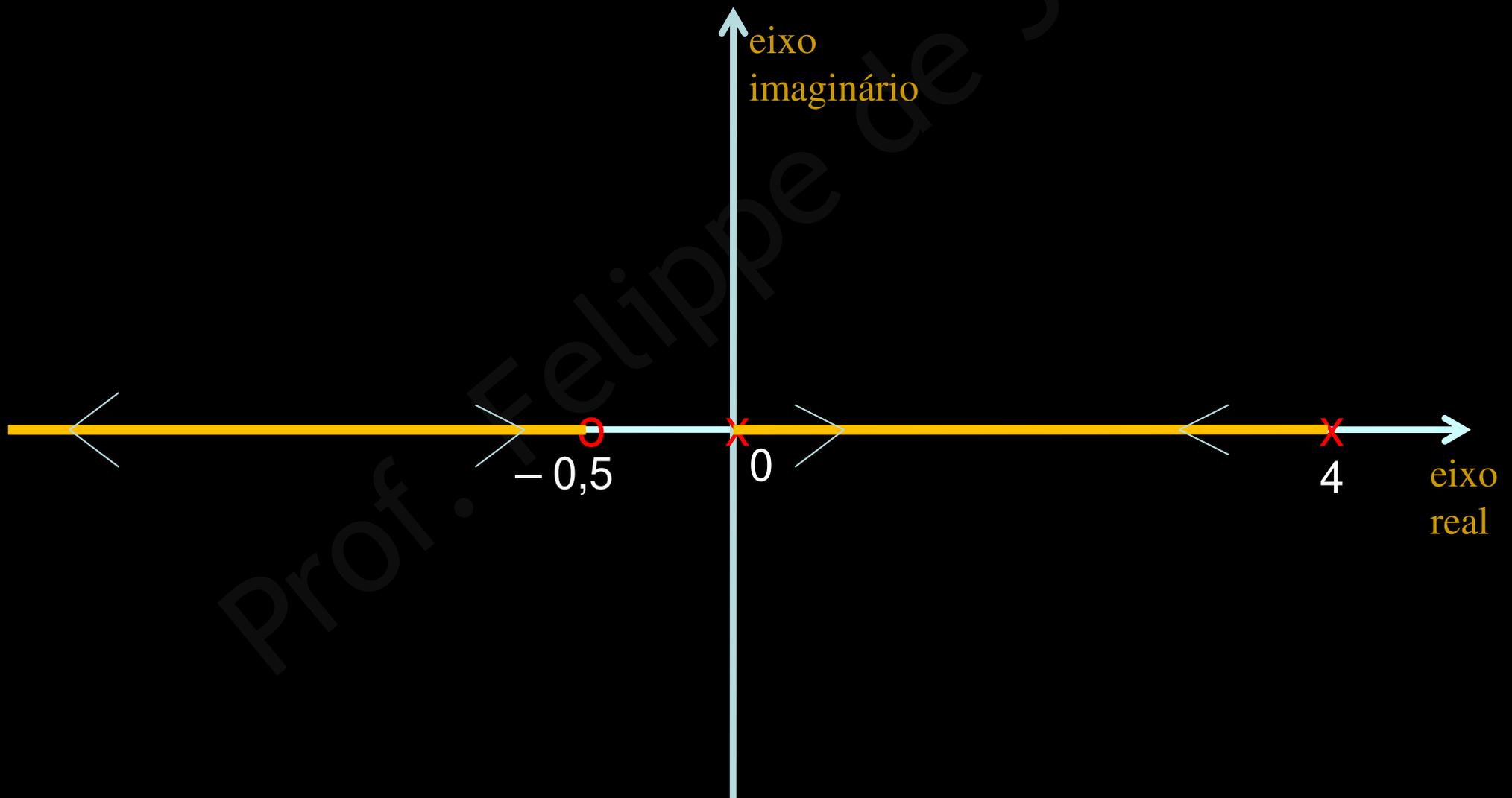
$$m = 1$$

Este “Root Locus” tem 2 ramos (*Regra #1*)

Este *sistema M.A.* já apareceu nos Exemplos 1 e 6 (na *parte I*) e 10 (nesta *parte II*)

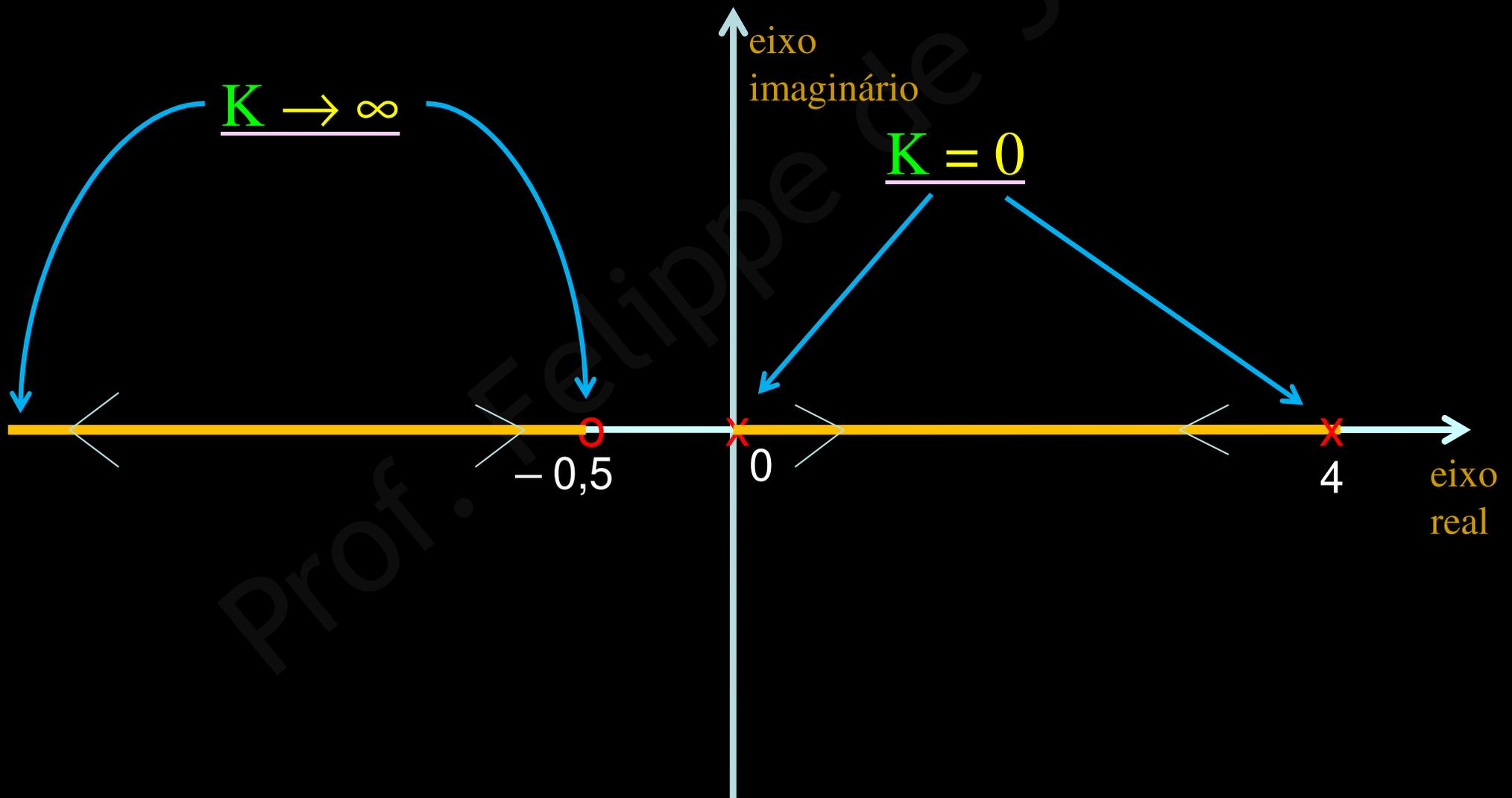
Exemplo 12 (*continuação*)

Os intervalos no *eixo real* (*Regra #2*), assim como os *pontos de início* e *término* dos *ramos* (*Regra #3*) estão assinalados abaixo.



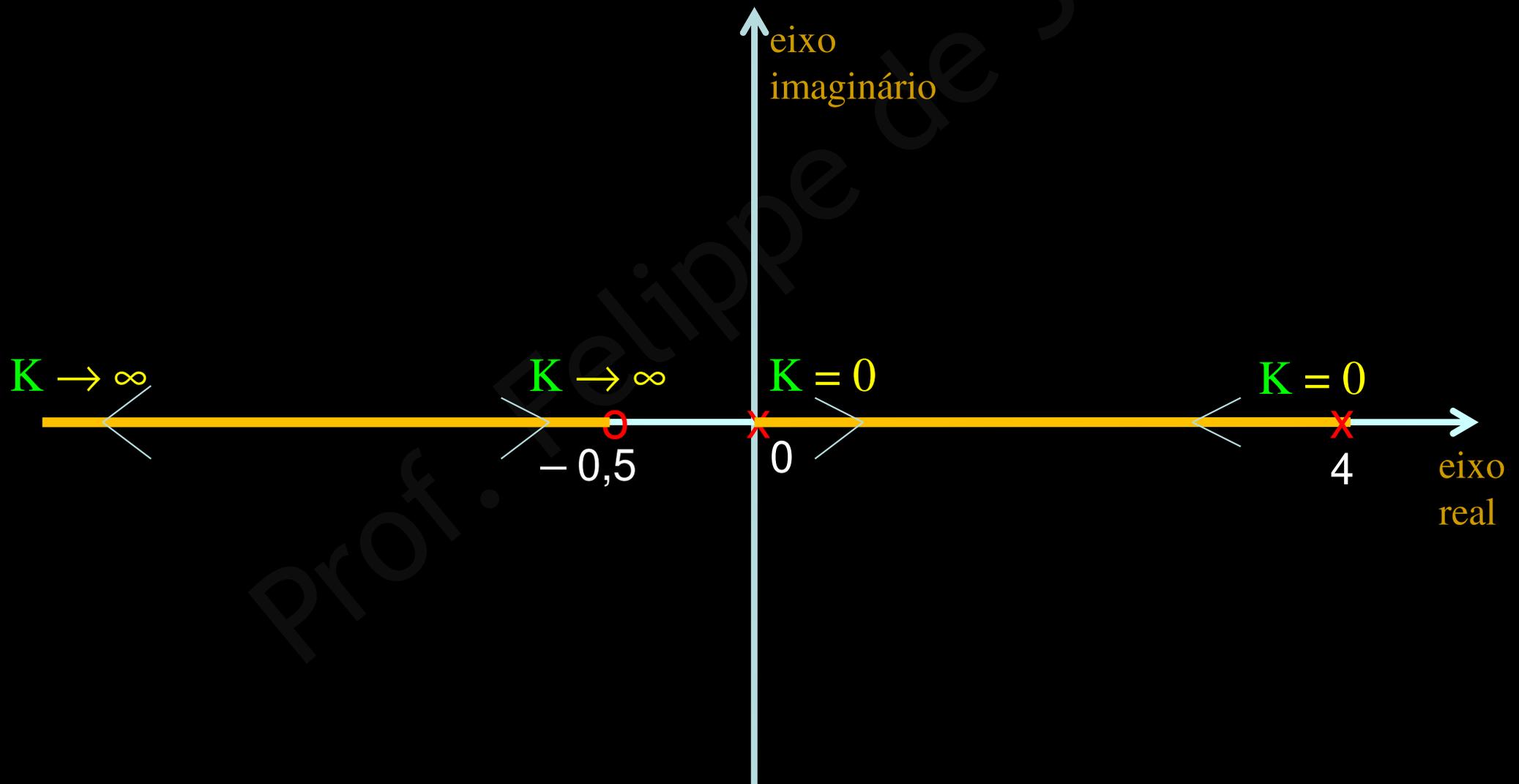
Exemplo 12 (continuação)

Os intervalos no *eixo real* (Regra #2), assim como os *pontos de início* e *término* dos ramos (Regra #3) estão assinalados abaixo.



Exemplo 12 (*continuação*)

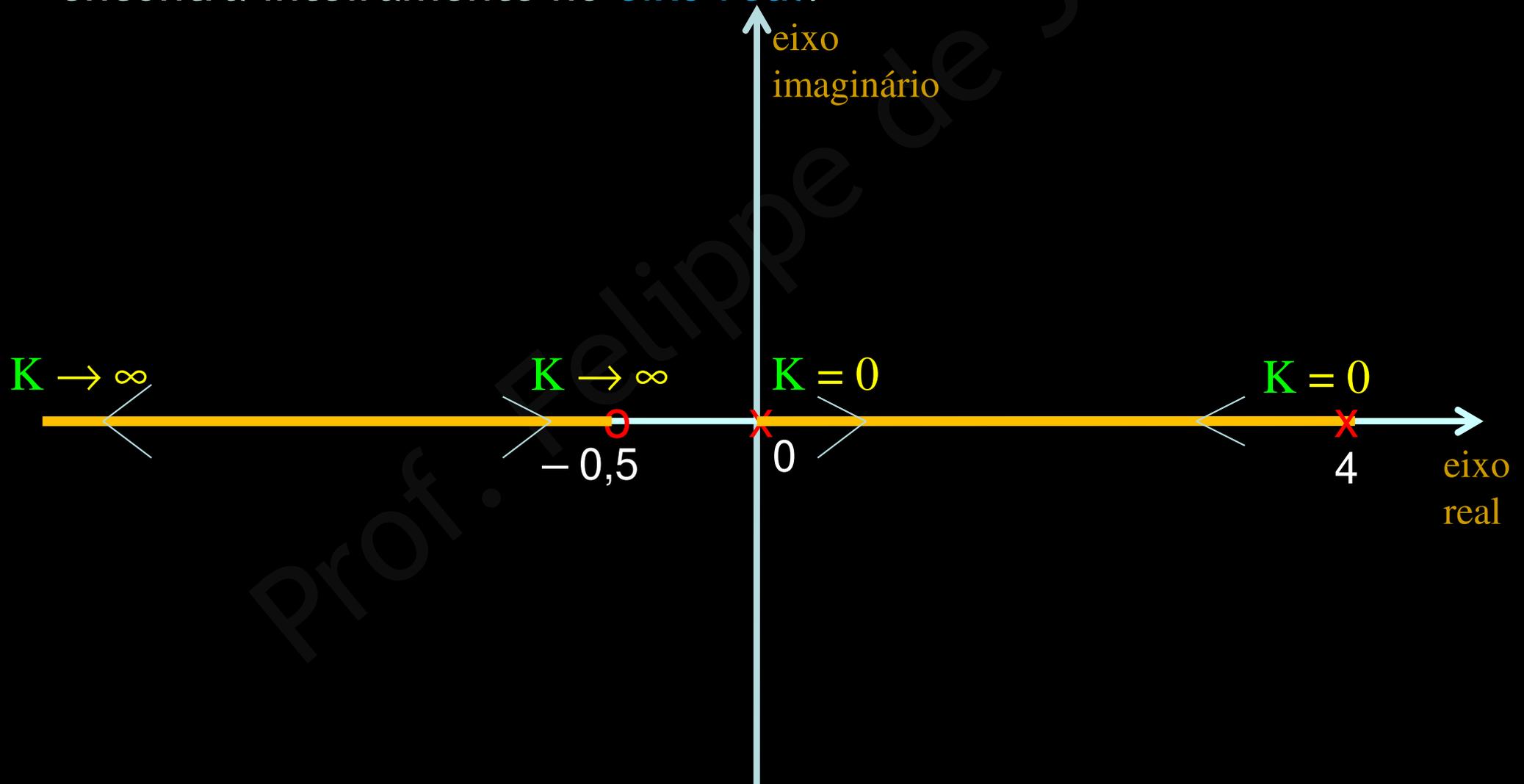
Os intervalos no *eixo real* (*Regra #2*), assim como os *pontos de início* e *término* dos *ramos* (*Regra #3*) estão assinalados abaixo.



Exemplo 12 (*continuação*)

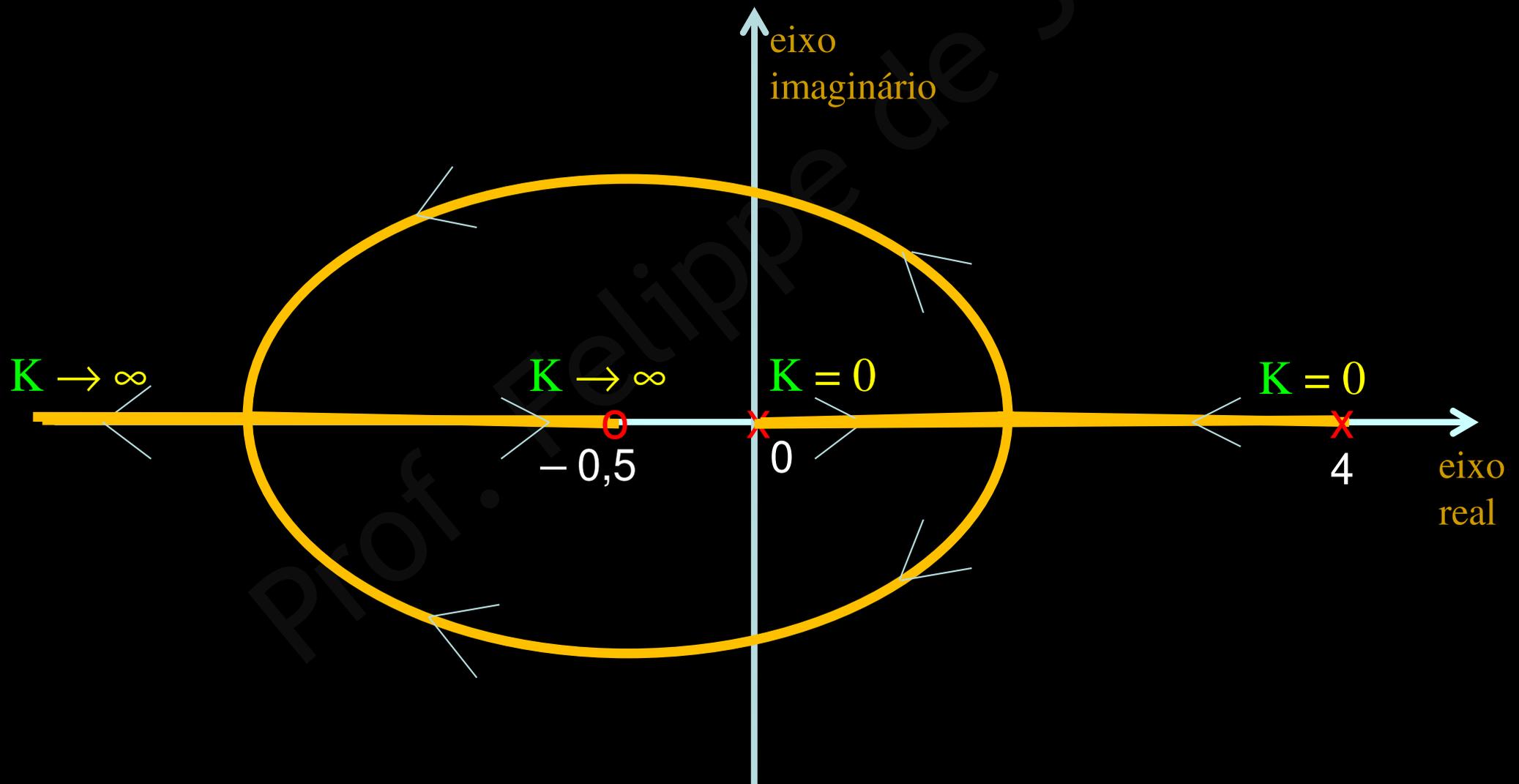
A única *assíntota* no infinito se dá em $\gamma = 180^\circ$ (*Regra #4*).

O **ponto de intersecção** da *assíntota* $\sigma_0 = 4,5$ (*Regra #5*), embora neste caso não seja necessário pois o Root Locus se encontra inteiramente no *eixo real*.



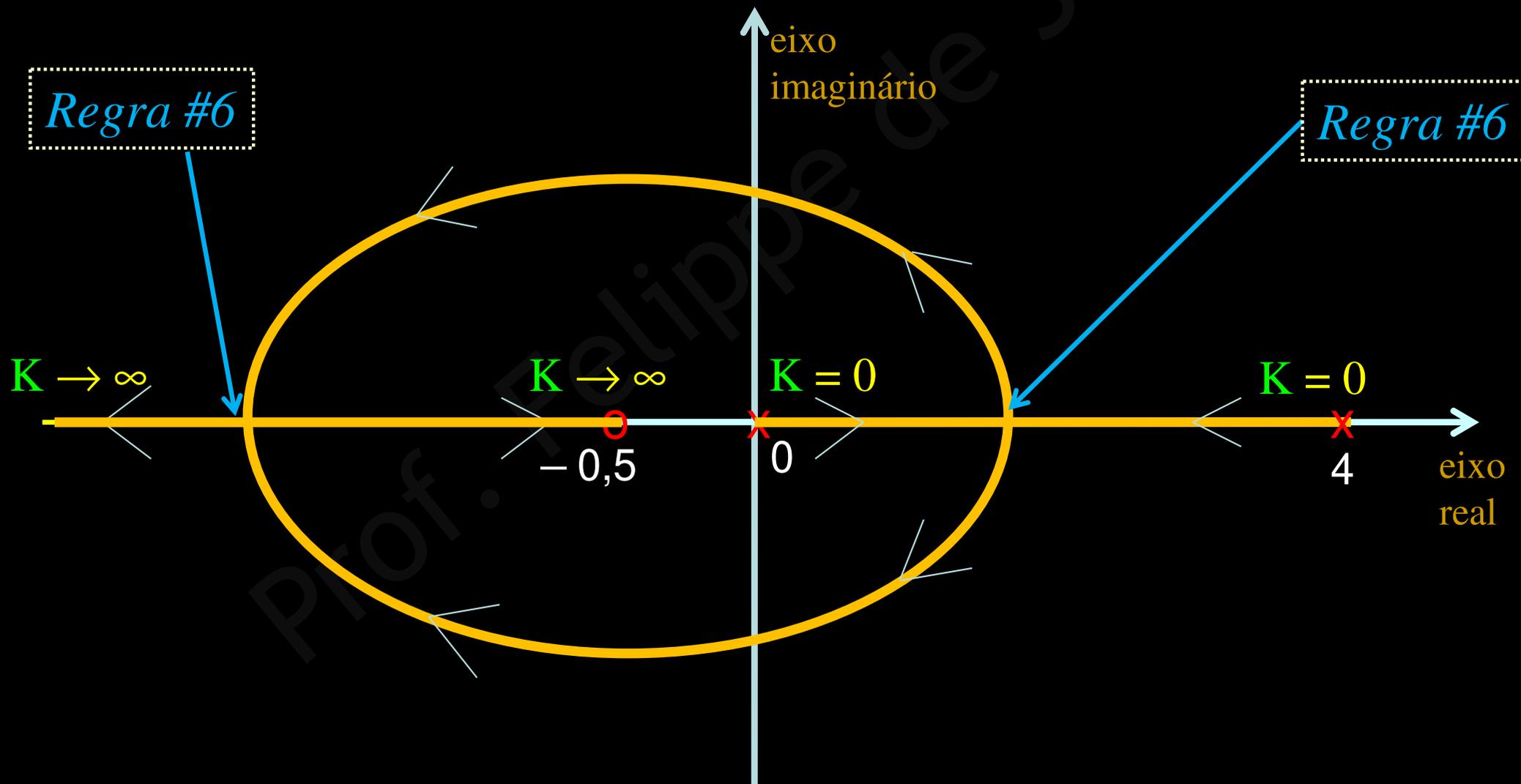
Exemplo 12 (*continuação*)

Já é possível se prever que os 2 *ramos* se encontram na *direita* e PARTEM do eixo real para voltarem a se encontrar na *esquerda* quando ENTRAM novamente no eixo real.



Exemplo 12 (*continuação*)

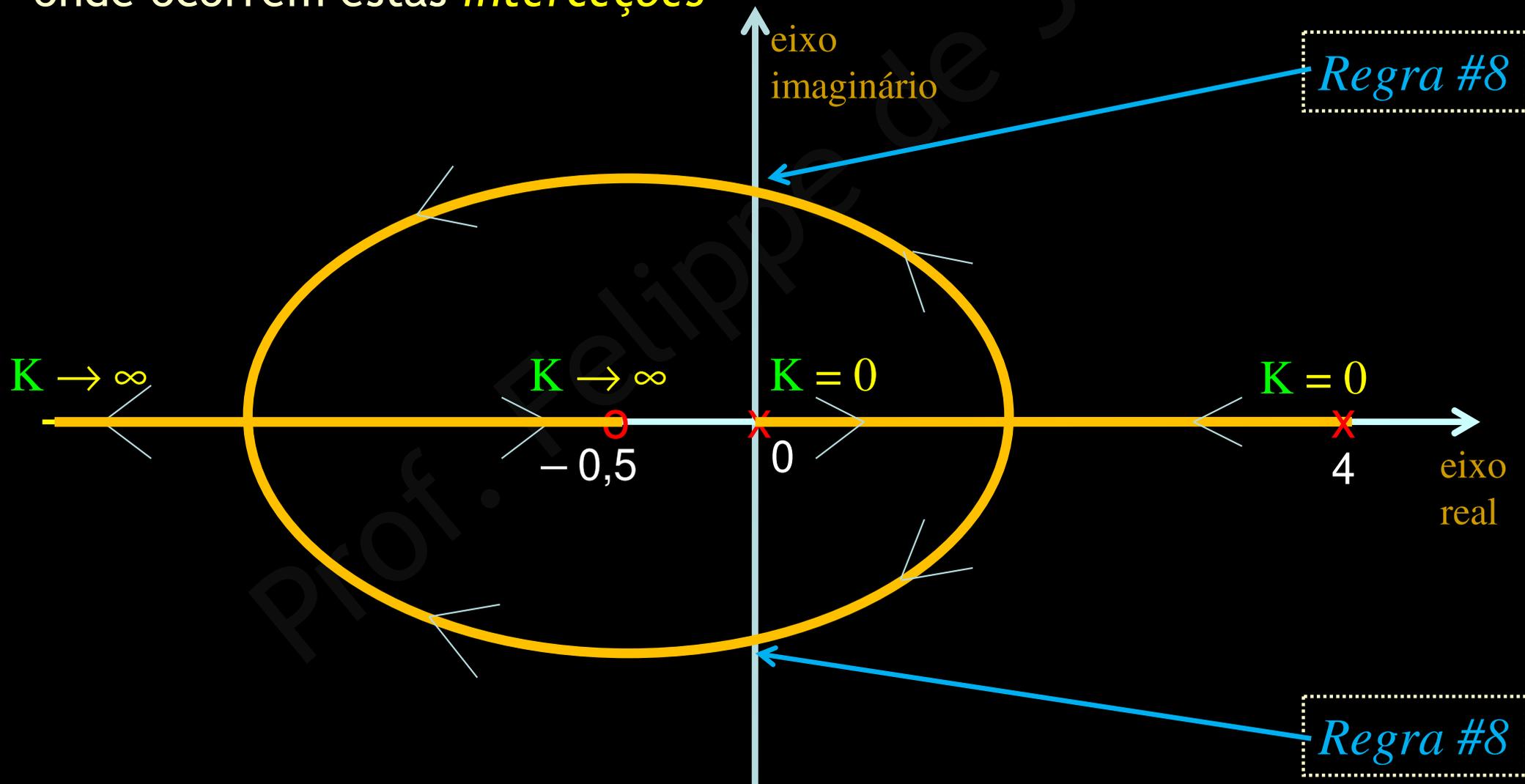
Entretanto somente pela *Regra #6* se poderá determinar exactamente quais são estes *pontos*



Exemplo 12 (*continuação*)

Por outro lado, também já é possível se prever que os 2 *ramos* intercetam o eixo imaginário

Entretanto somente pela *Regra #8* se poderá determinar exatamente onde ocorrem estas *interceções*

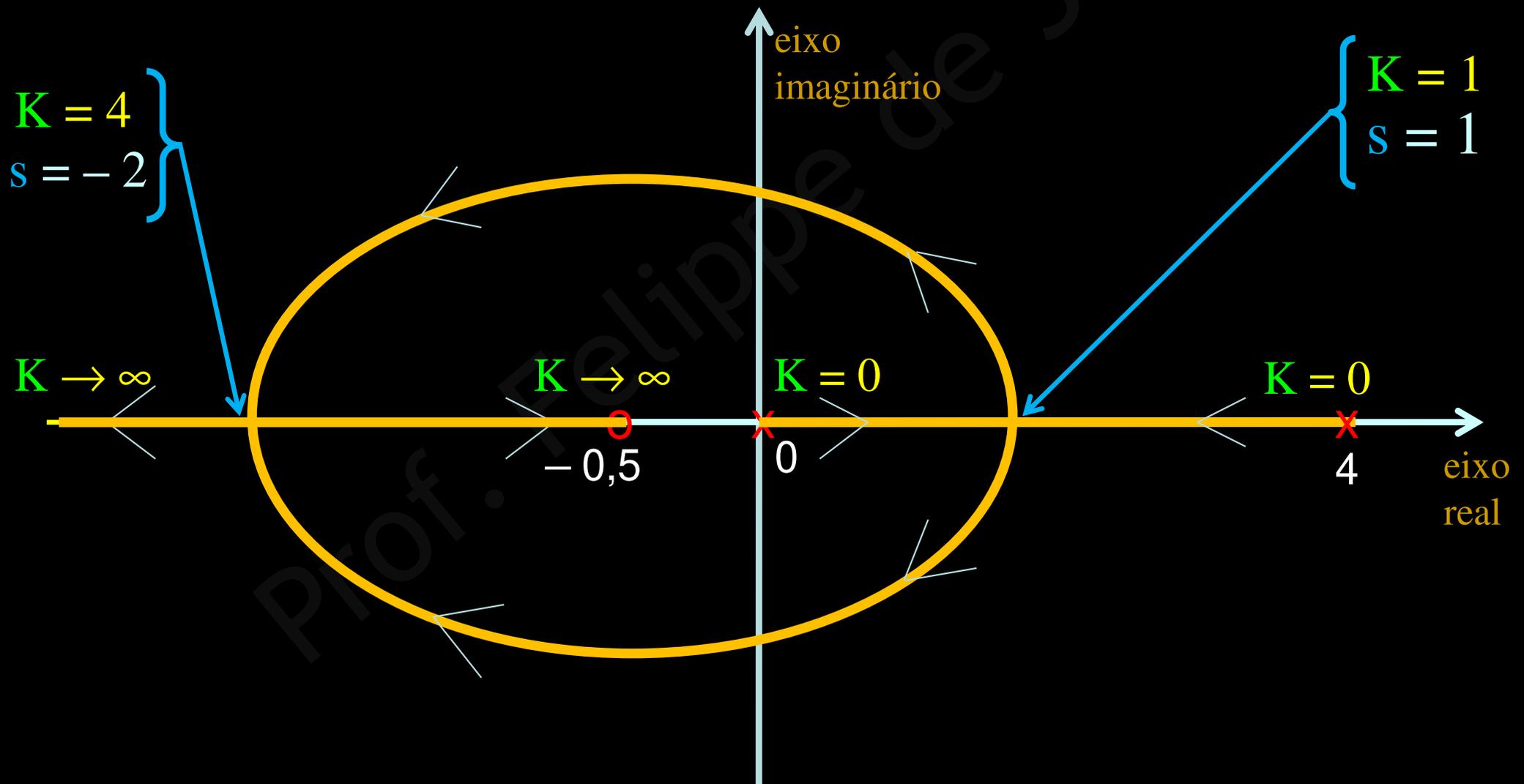


Root Locus – LGR (*Lugar Geométrico das Raízes*) parte II

Exemplo 12 (*continuação*)

Os *pontos* do *eixo real* onde há *encontro* de *ramos* (*Regra #6*), conforme já vimos (*Exemplo 6, parte 1*), são:

$$\underline{s = 1} \text{ (para } \underline{K = 1}) \quad \text{e} \quad \underline{s = -2} \text{ (para } \underline{K = 4})$$

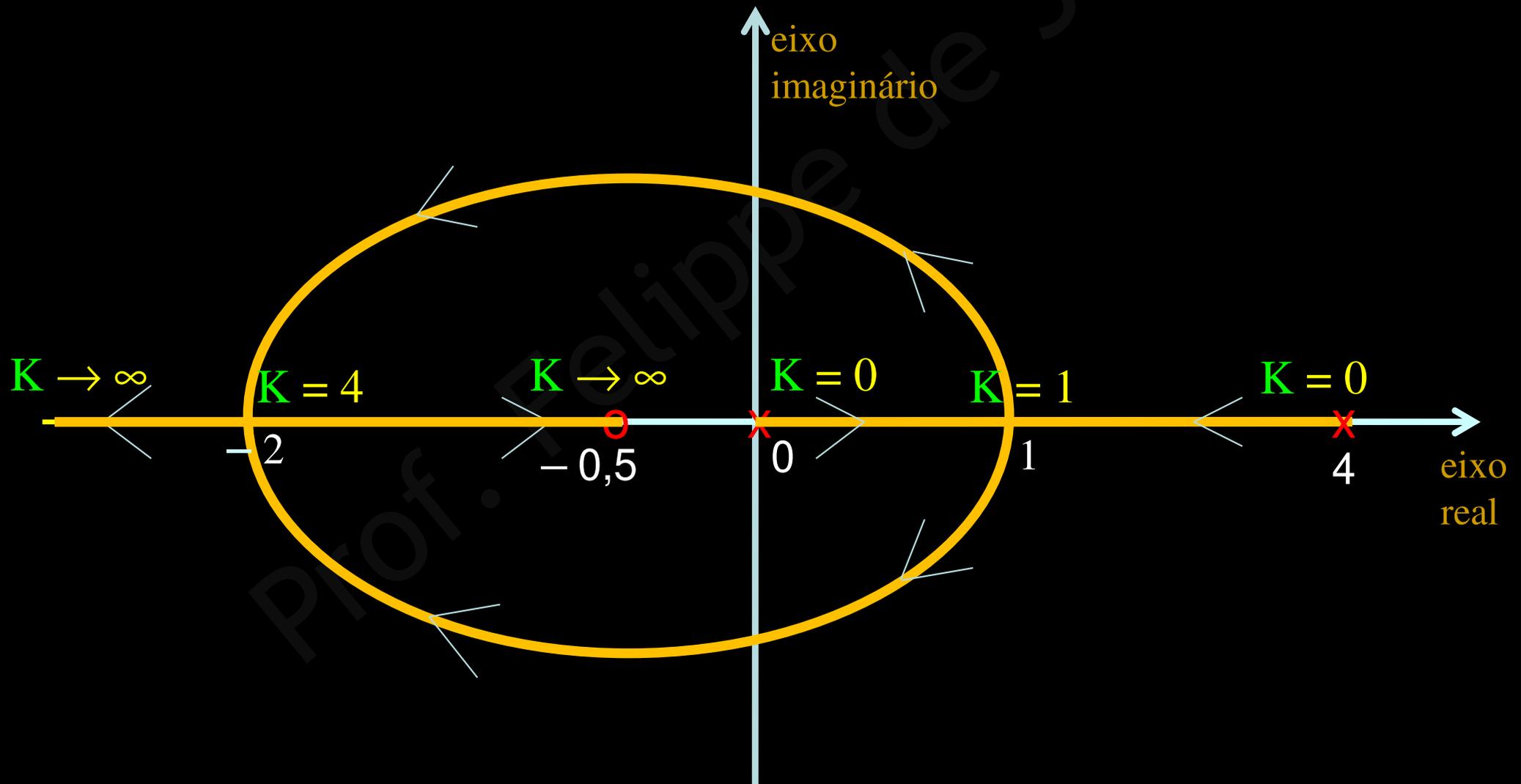


Root Locus – LGR (*Lugar Geométrico das Raízes*) parte II

Exemplo 12 (continuação)

Os *pontos* do *eixo real* onde há encontro de ramos (*Regra #6*), conforme já vimos (*Exemplo 6, parte 1*), são:

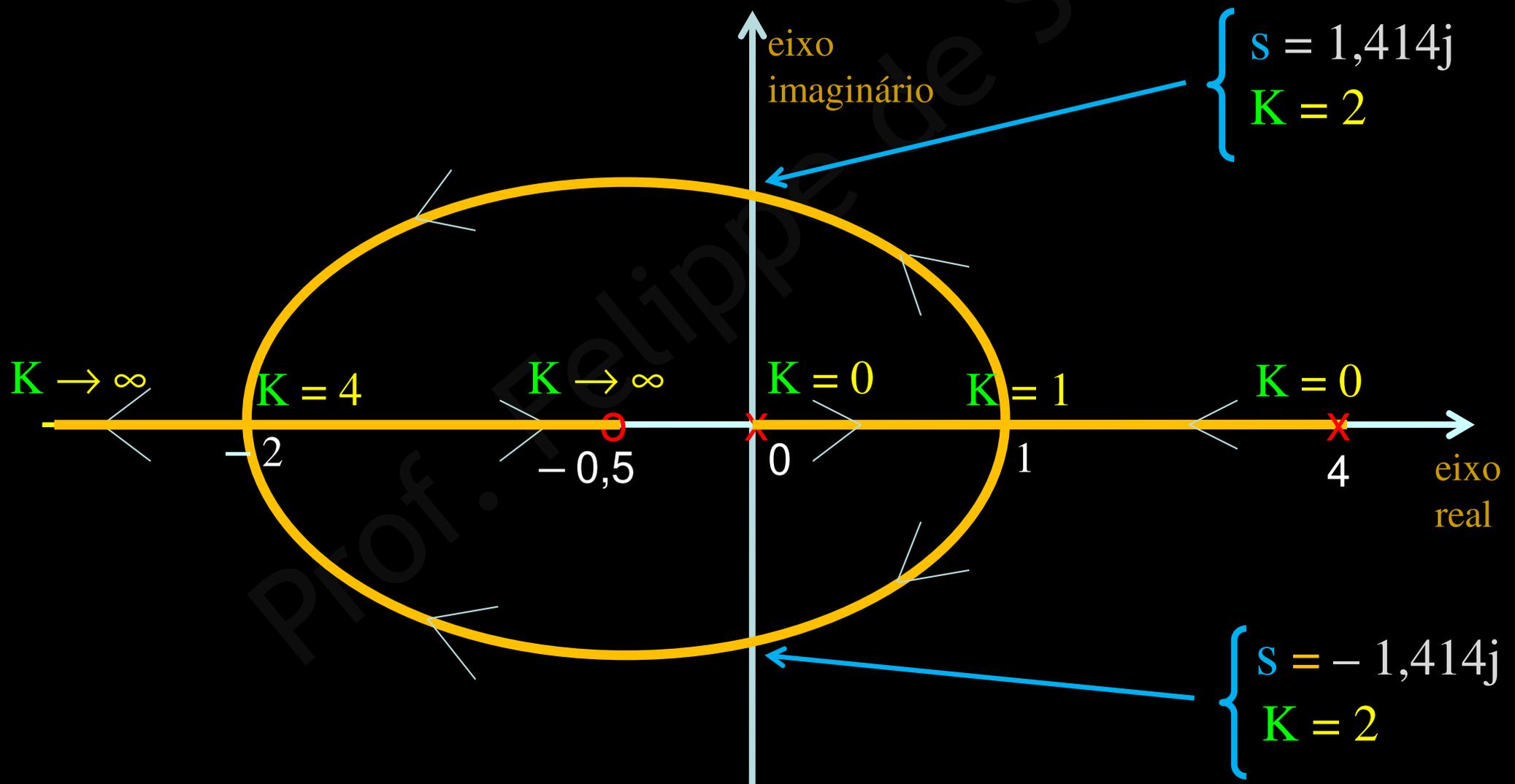
$$\underline{s = 1} \text{ (para } \underline{K = 1}) \quad \text{e} \quad \underline{s = -2} \text{ (para } \underline{K = 4})}$$



Exemplo 12 (*continuação*)

Os pontos de interseção com eixo imaginário (*Regra #8*), conforme já vimos (*Exemplo 10*), são:

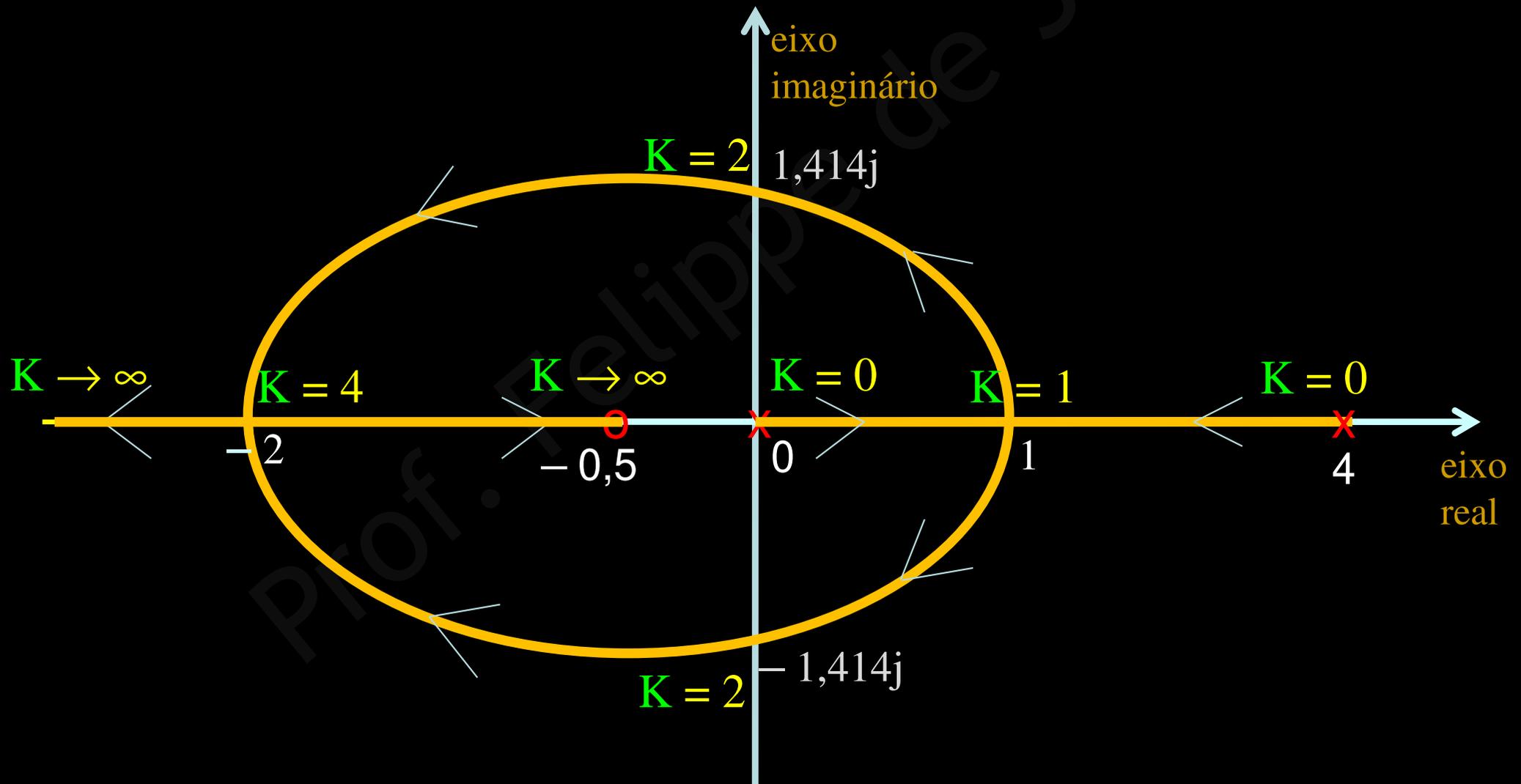
$$\underline{s = \pm 1,414j} \quad (\text{para } \underline{K = 2})$$



Exemplo 12 (*continuação*)

Os pontos de interseção com eixo imaginário (*Regra #8*), conforme já vimos (*Exemplo 10*), são:

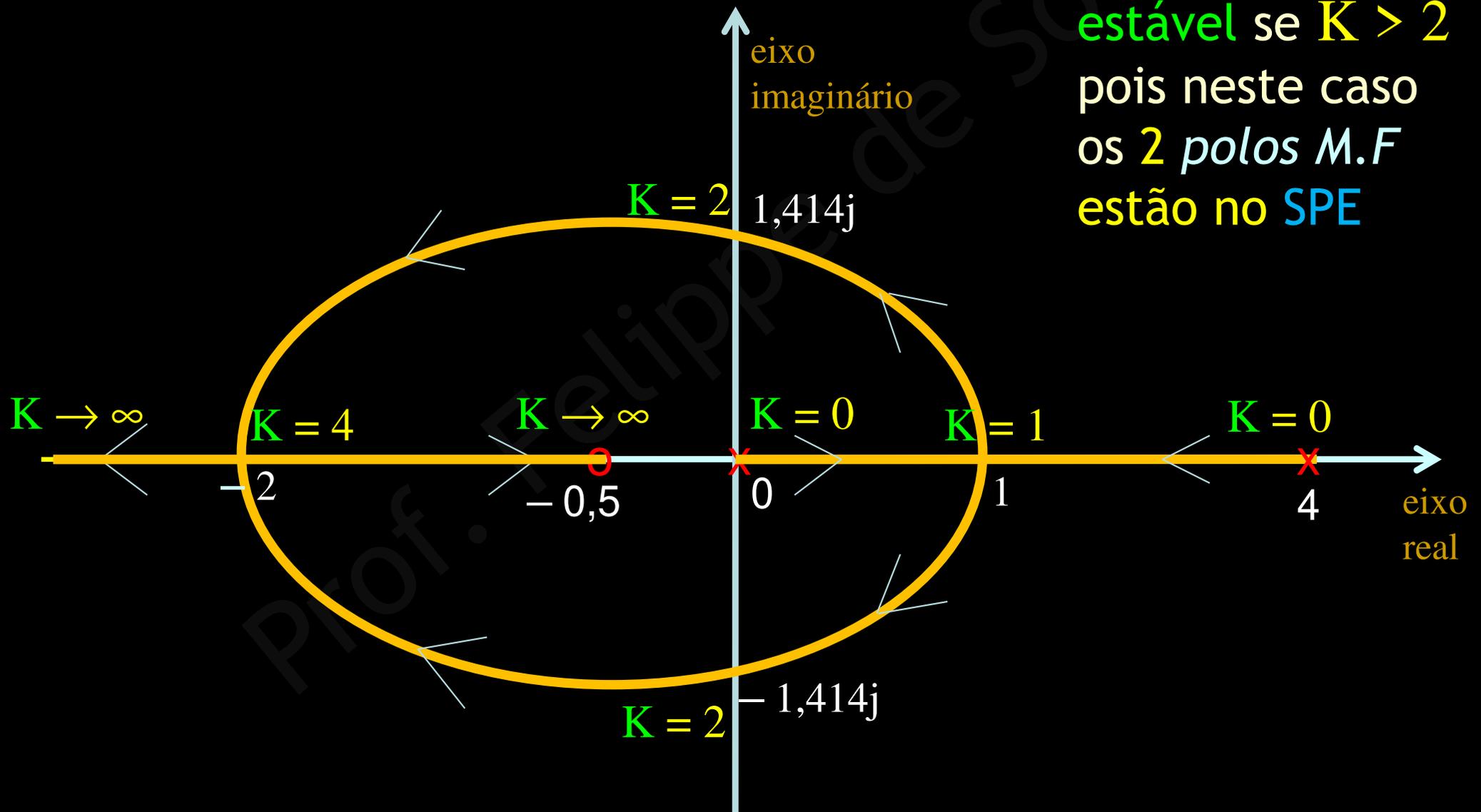
$$s = \pm 1,414j \quad (\text{para } K = 2)$$



Exemplo 12 (continuação)

e o “Root Locus” fica assim completo.

Observe que o sistema M.F. é estável se $K > 2$ pois neste caso os 2 polos M.F. estão no SPE



Exemplo 13:

Esboço do “Root Locus” para

$$G(s)H(s) = \frac{K}{(s+1)(s+2)(s+3)}$$

$$n = 3$$

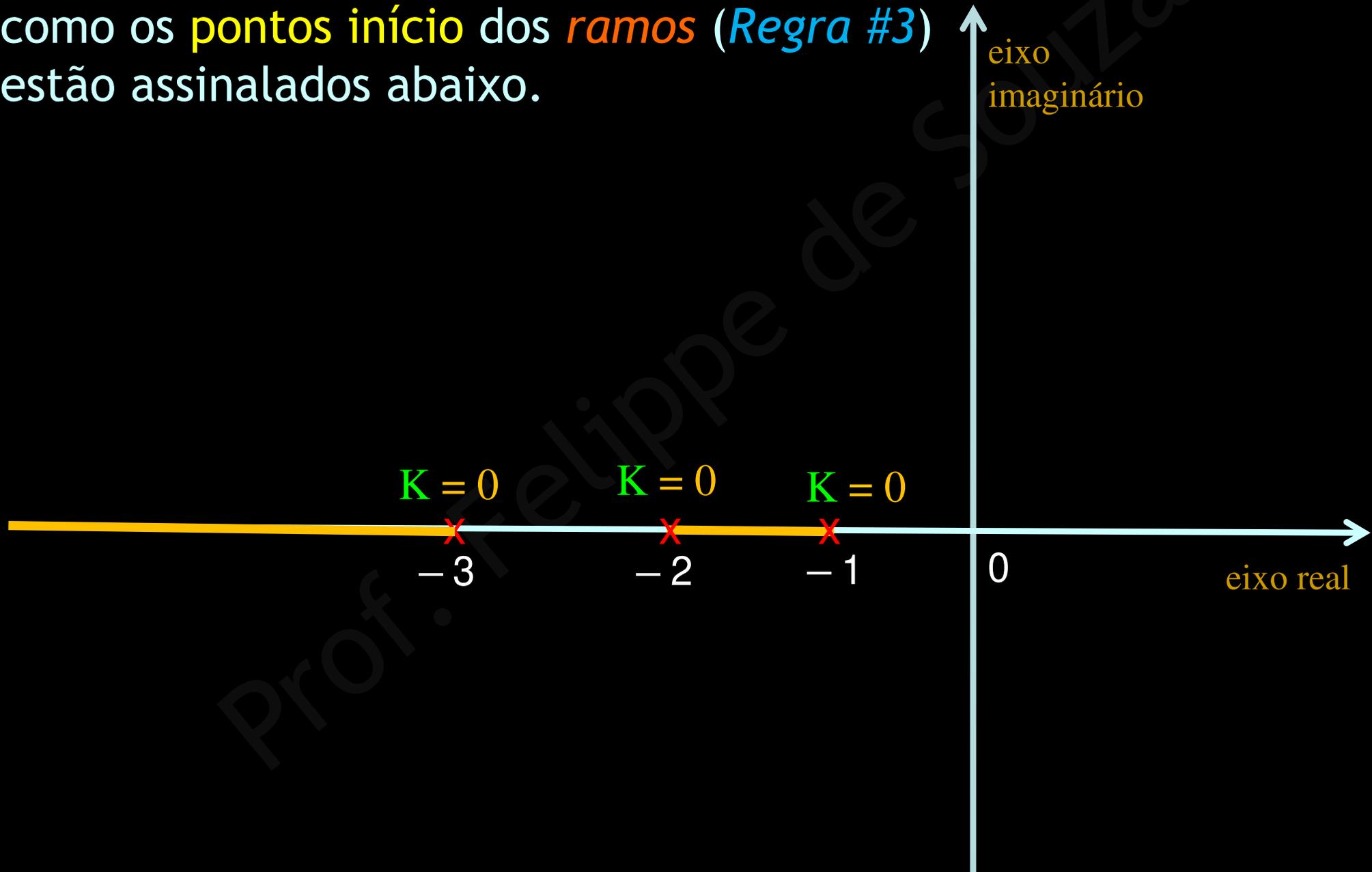
$$m = 0$$

Este “Root Locus” tem 3 ramos (*Regra #1*)

Este *sistema M.F.* já apareceu nos Exemplos 5 e 7 (parte I)

Exemplo 13 (*continuação*)

Os intervalos no *eixo real* (*Regra #2*), assim como os **pontos início** dos *ramos* (*Regra #3*) estão assinalados abaixo.



Exemplo 13 (continuação)

os 3 pontos término dos *ramos* (Regra #3)

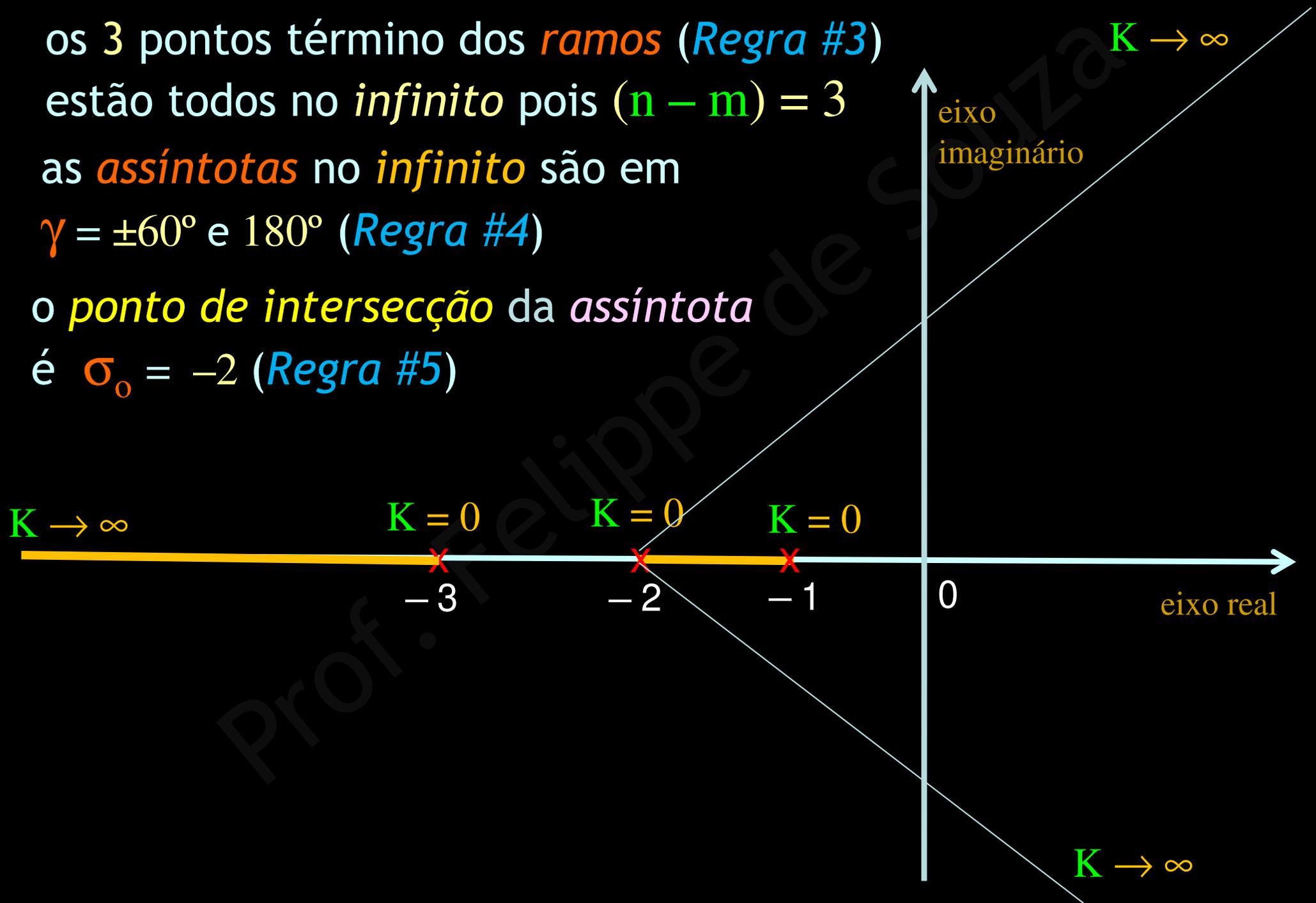
estão todos no *infinito* pois $(n - m) = 3$

as *assíntotas* no *infinito* são em

$\gamma = \pm 60^\circ$ e 180° (Regra #4)

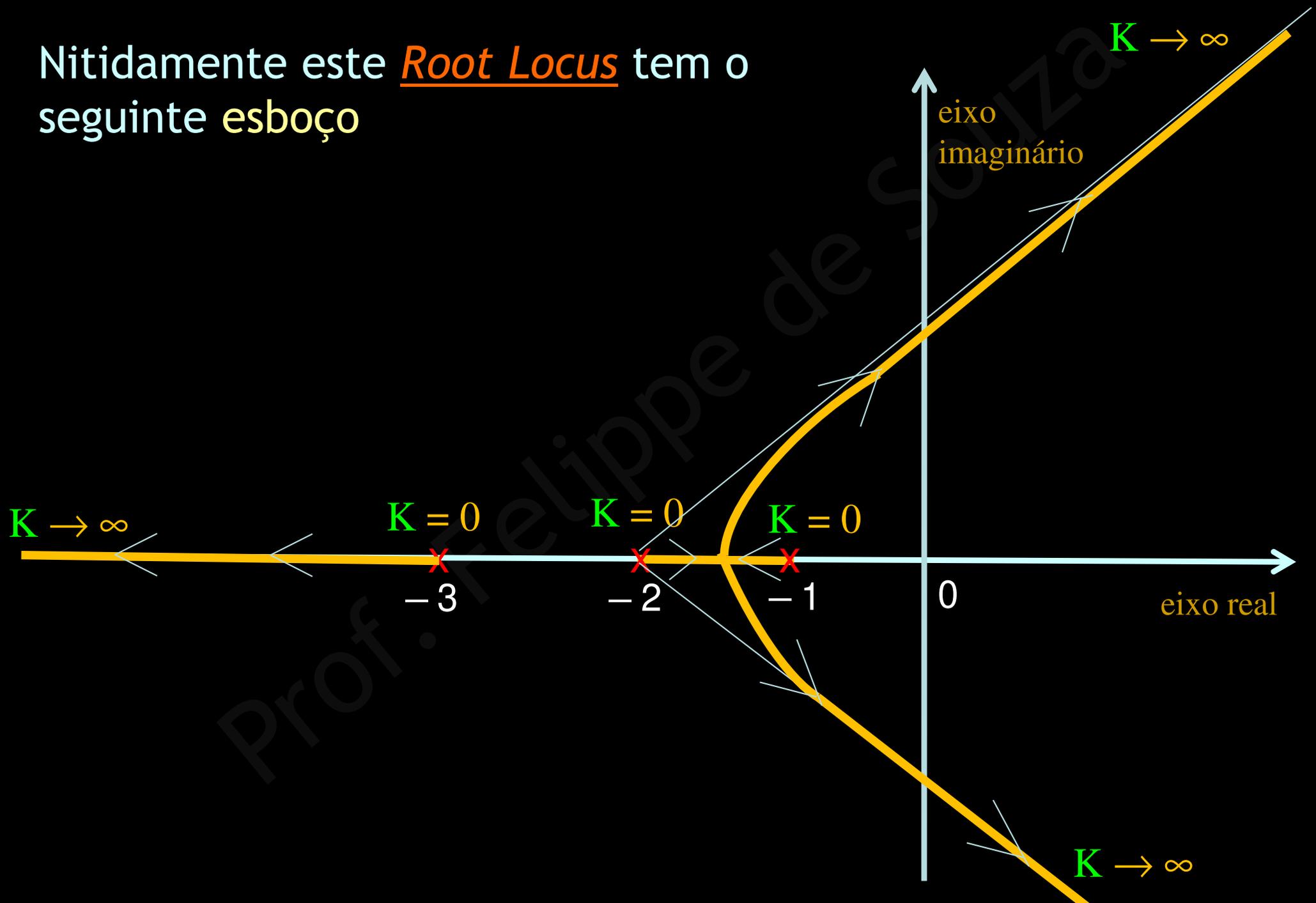
o *ponto de intersecção* da *assíntota*

é $\sigma_0 = -2$ (Regra #5)



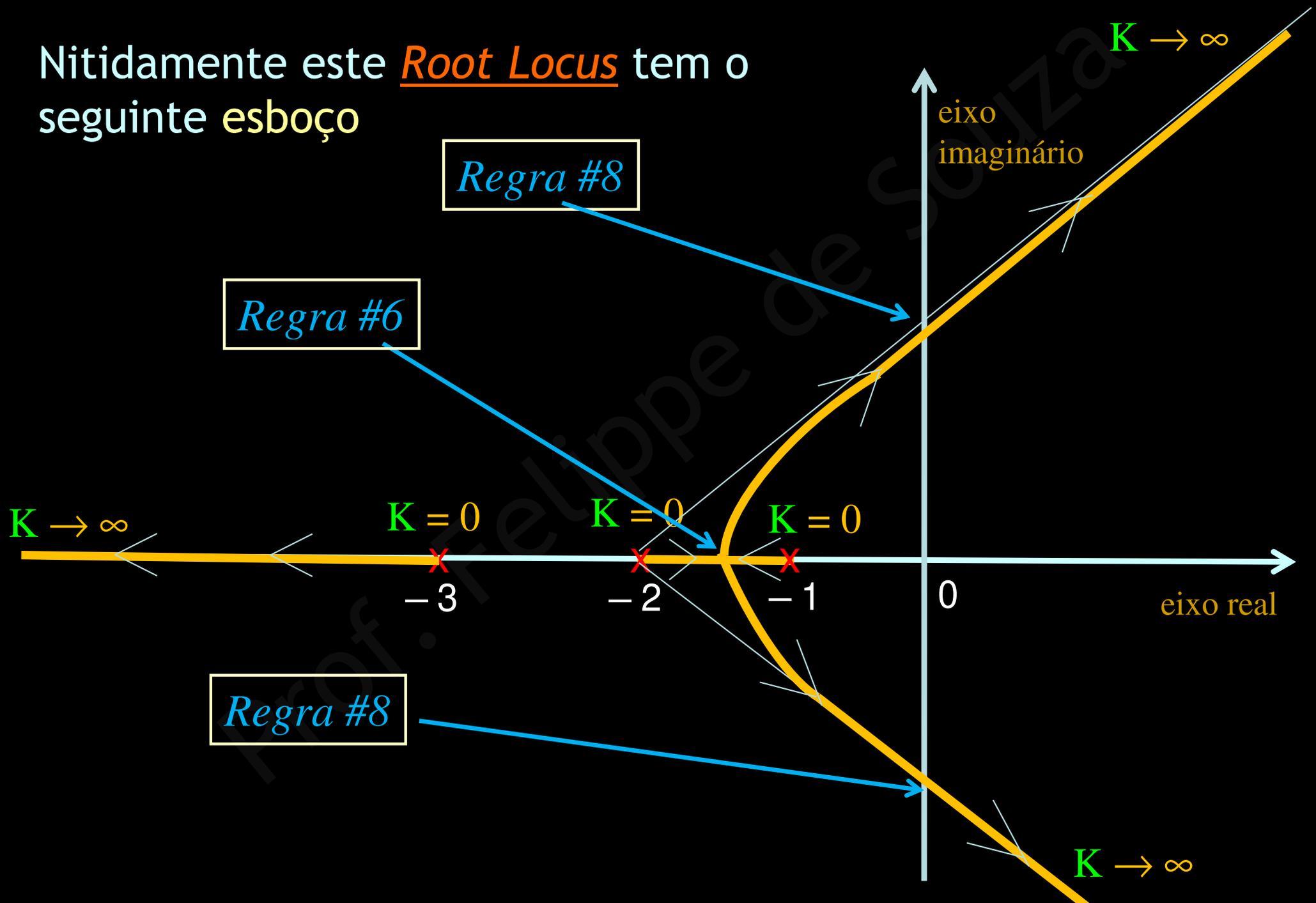
Exemplo 13 (*continuação*)

Nitidamente este Root Locus tem o seguinte esboço



Exemplo 13 (continuação)

Nitidamente este Root Locus tem o seguinte esboço

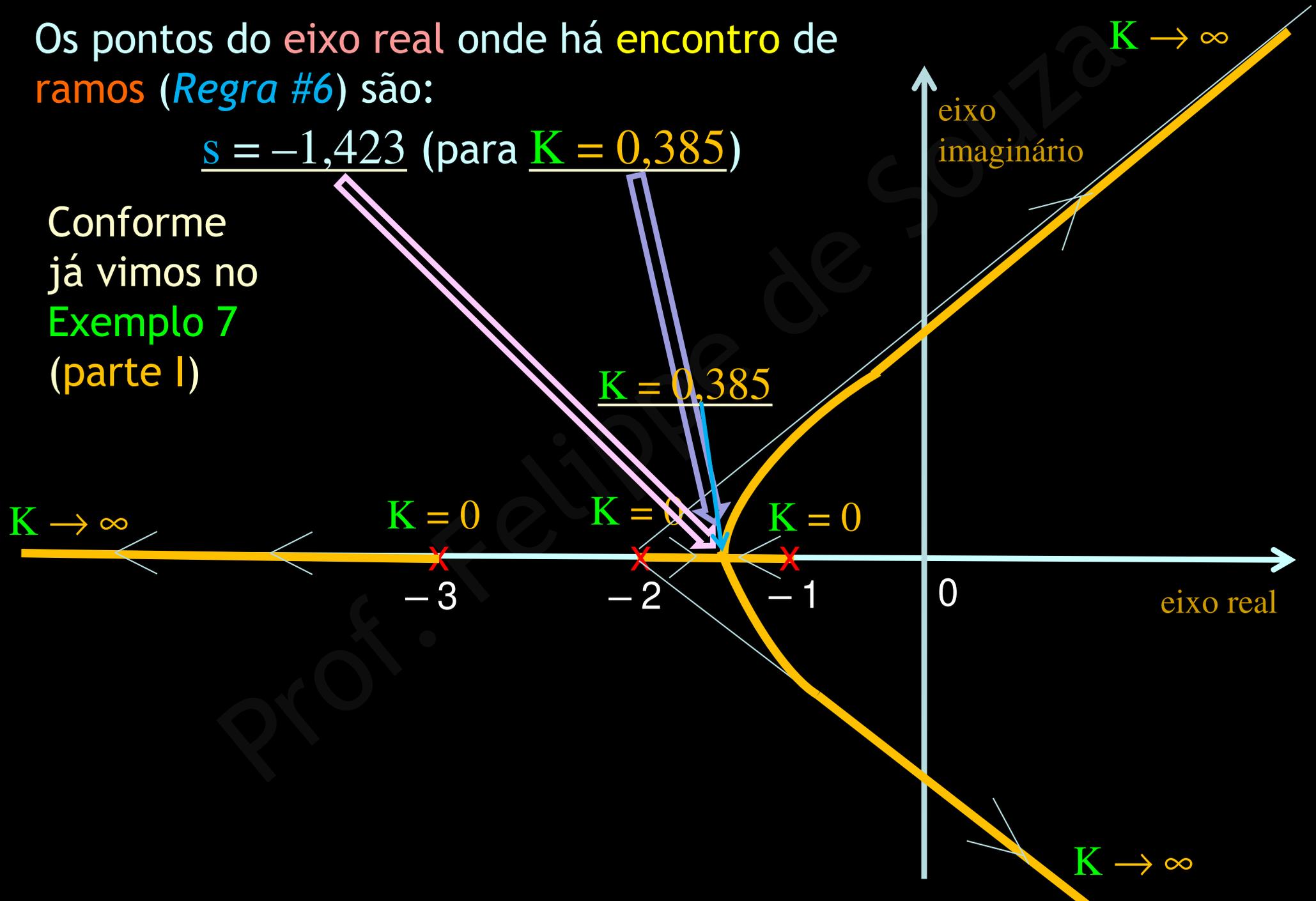


Exemplo 13 (*continuação*)

Os pontos do eixo real onde há encontro de ramos (*Regra #6*) são:

$$s = -1,423 \text{ (para } K = 0,385)$$

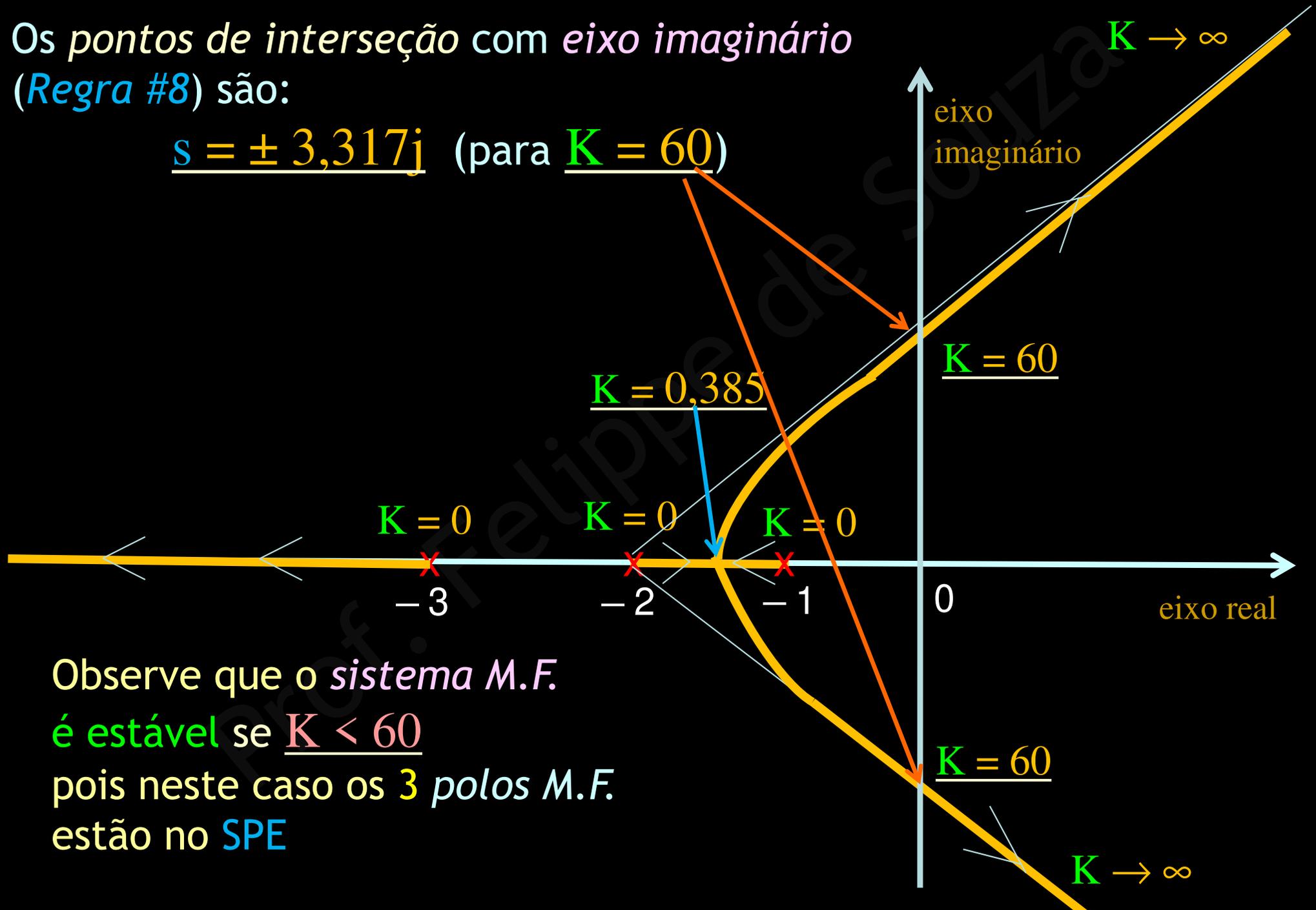
Conforme já vimos no Exemplo 7 (parte I)



Exemplo 13 (continuação)

Os pontos de interseção com eixo imaginário (Regra #8) são:

$$s = \pm 3,317j \quad (\text{para } K = 60)$$



Observe que o sistema M.F. é estável se $K < 60$ pois neste caso os 3 polos M.F. estão no SPE

Exemplo 14:

Esboço do “Root Locus” para

$$G(s)H(s) = \frac{K \cdot (s - 2)^2}{(s^2 + 2s + 2) \cdot (s + 1)}$$

$$n = 3$$

$$m = 2$$

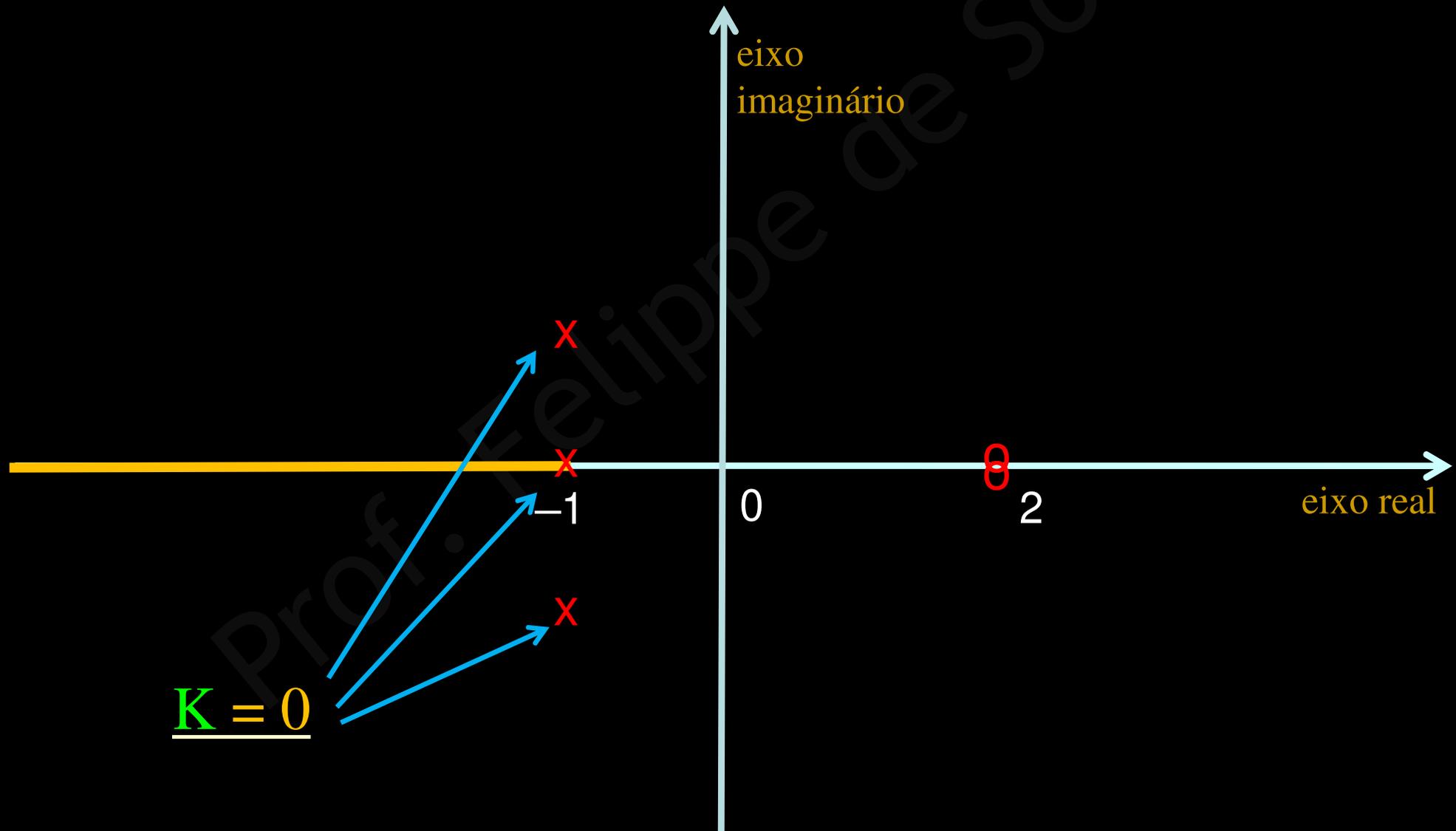
Este “Root Locus” tem 3 ramos (*Regra #1*)

Este *sistema M.A.* já apareceu no Exemplo 11 (desta parte II)

Root Locus – LGR (*Lugar Geométrico das Raízes*) parte II

Exemplo 14 (*continuação*)

Os intervalos no *eixo real* (*Regra #2*), assim como os *pontos* de início e término dos *ramos* (*Regra #3*) estão assinalados abaixo.

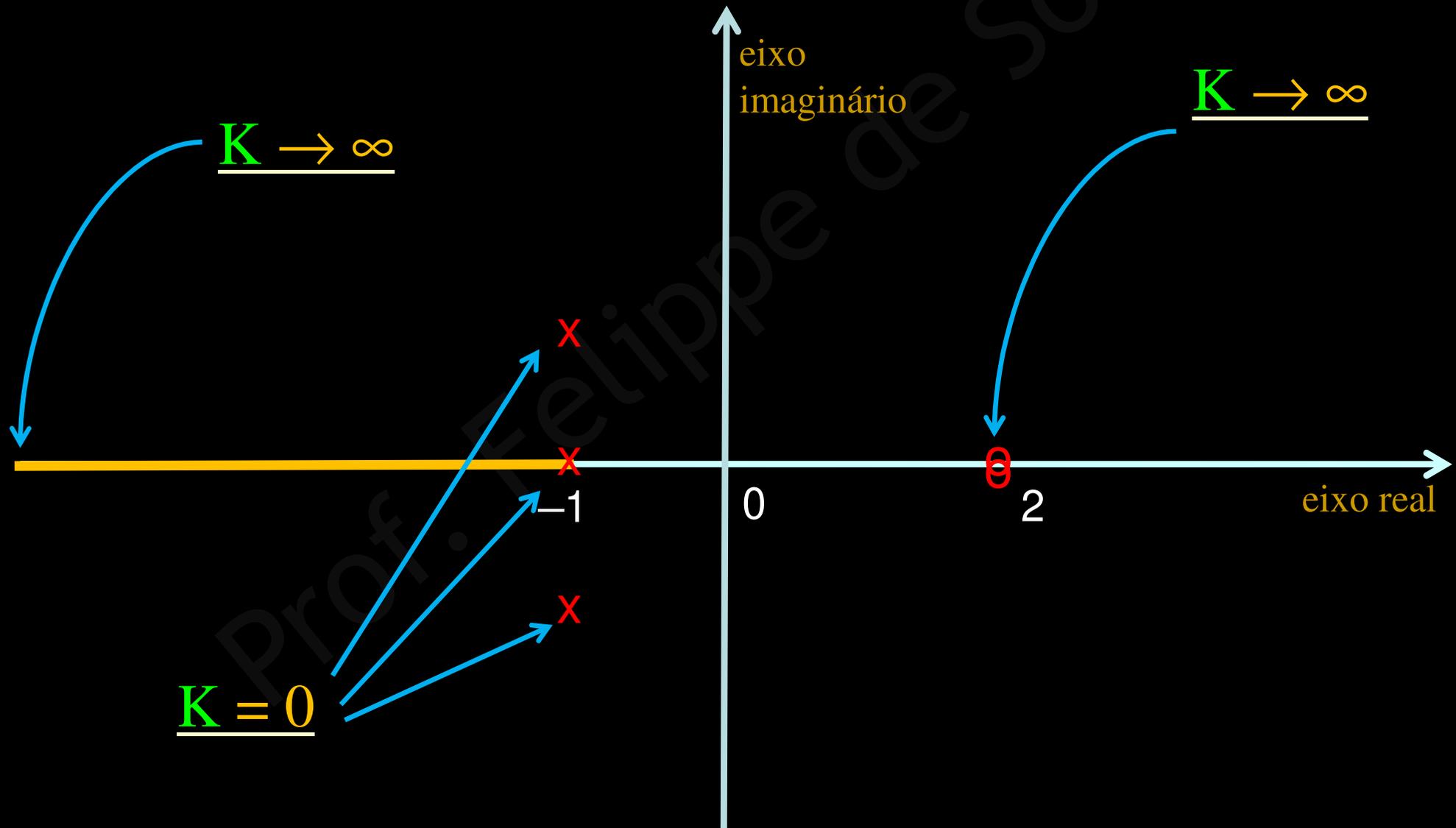


Root Locus – LGR (*Lugar Geométrico das Raízes*) parte II

Exemplo 14 (*continuação*)

A única *assíntota* no infinito se dá em $\gamma = 180^\circ$ (*Regra #4*)

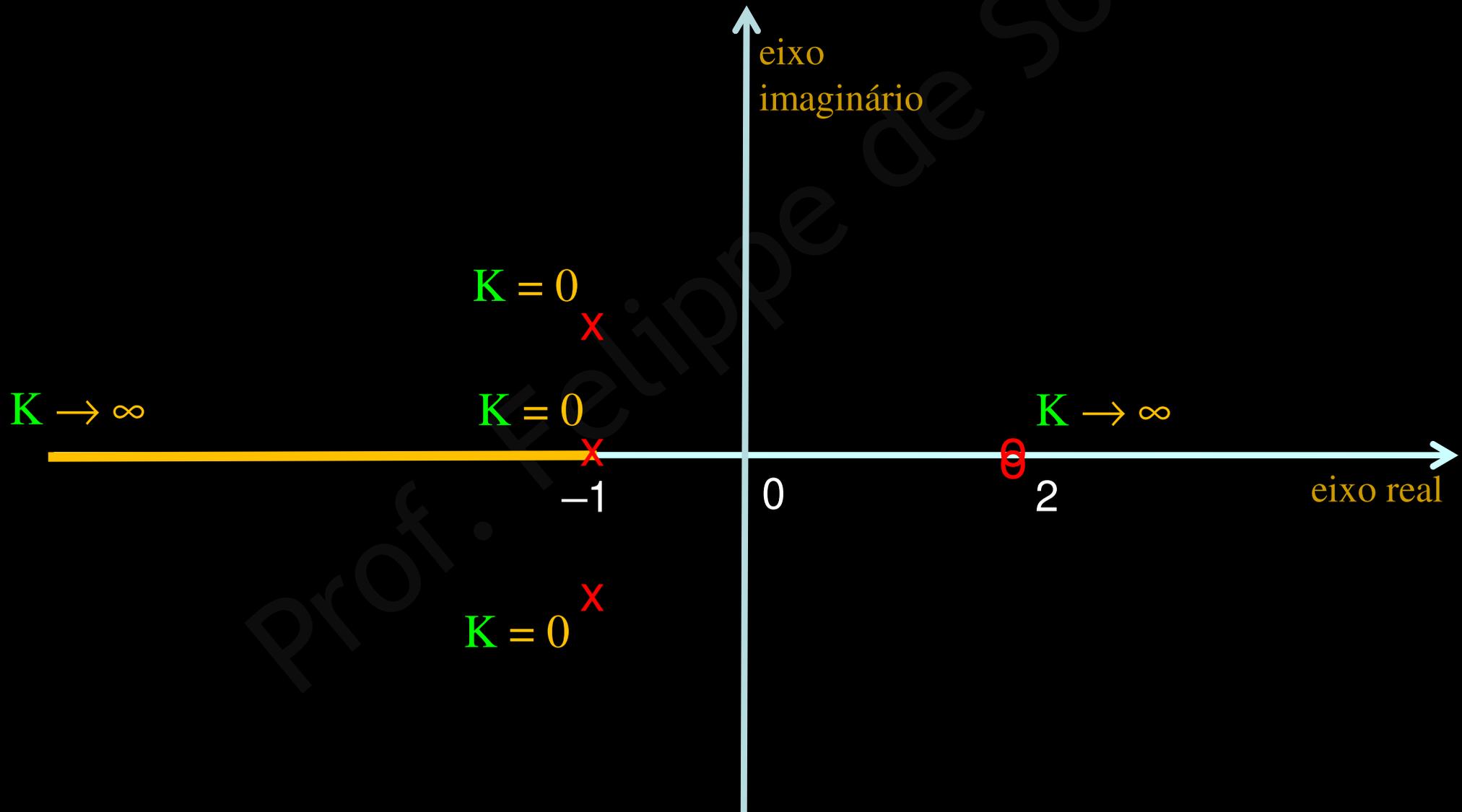
O *ponto* de *intersecção* da *assíntota* $\sigma_0 = -7$ (*Regra #5*), embora neste caso não seja necessário.



Root Locus – LGR (*Lugar Geométrico das Raízes*) parte II

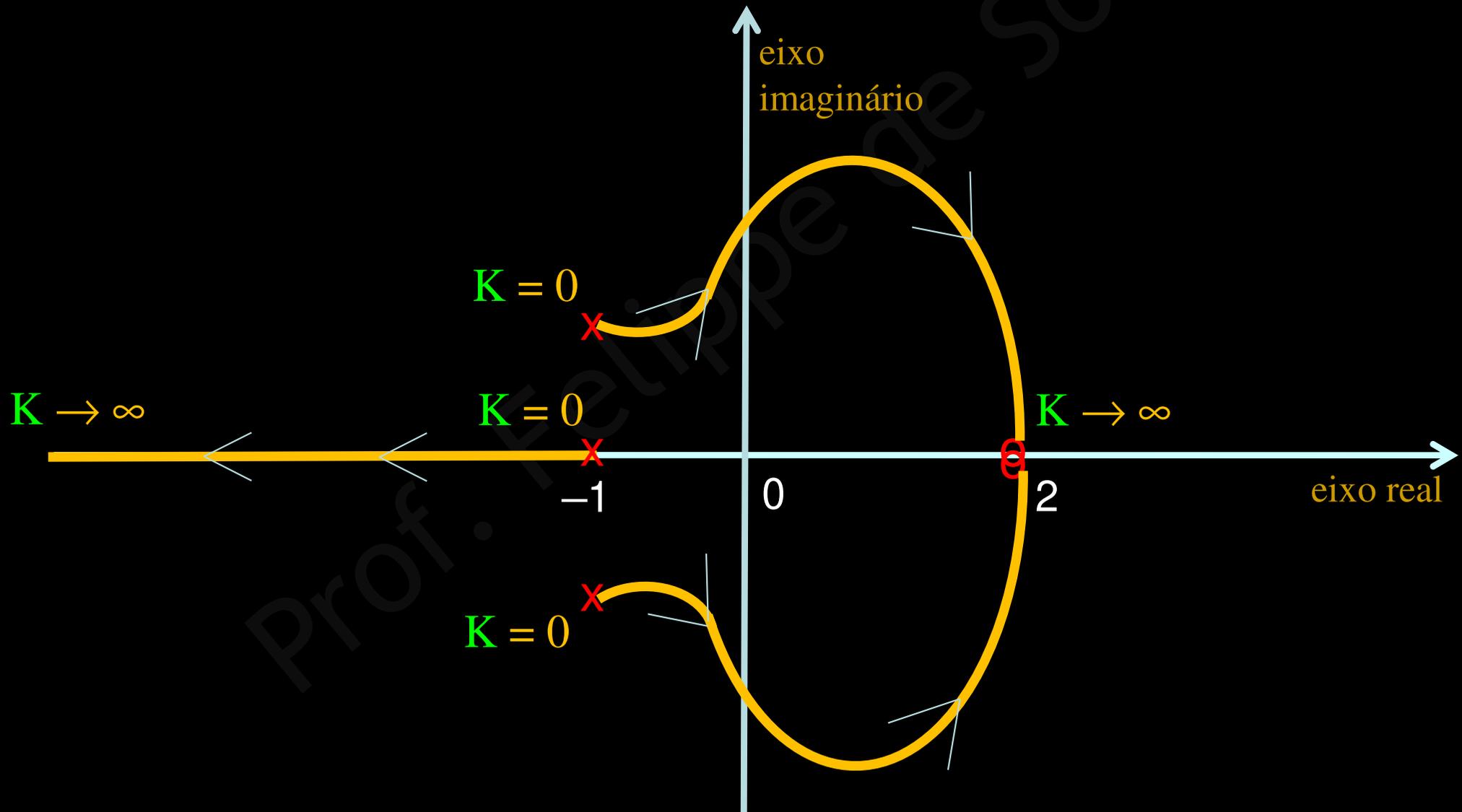
Exemplo 14 (*continuação*)

Resumindo, os intervalos no *eixo real* (*Regra #2*), assim como os *pontos início e término* dos *ramos* (*Regra #3*) estão assinalados abaixo.



Exemplo 14 (*continuação*)

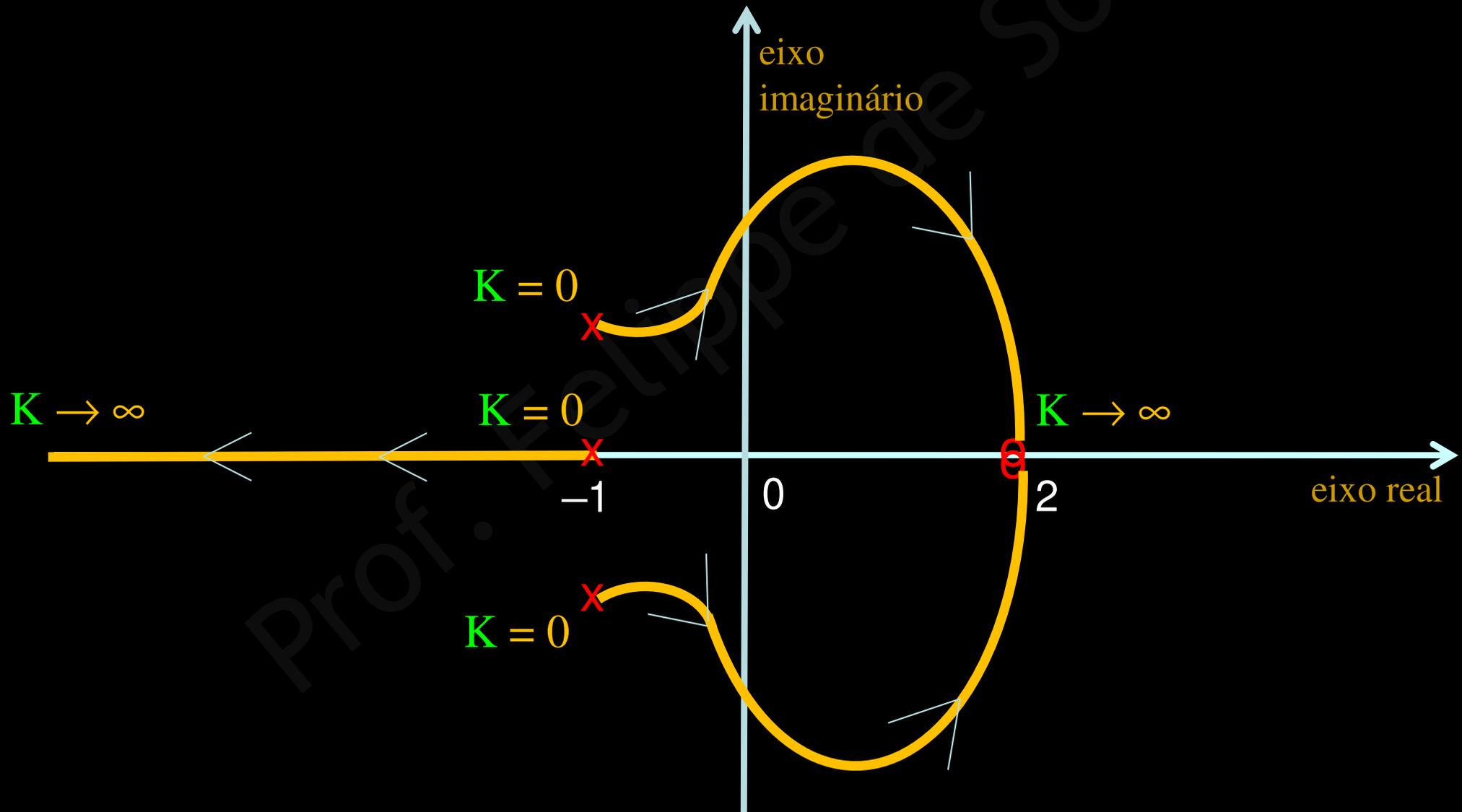
Pode-se prever que os 2 *ramos* que nascem nos 2 polos complexos $s = -1 \pm j$ vão para *direita* ao encontro dos zeros (duplos) em $s = 2$



Root Locus – LGR (*Lugar Geométrico das Raízes*) parte II

Exemplo 14 (*continuação*)

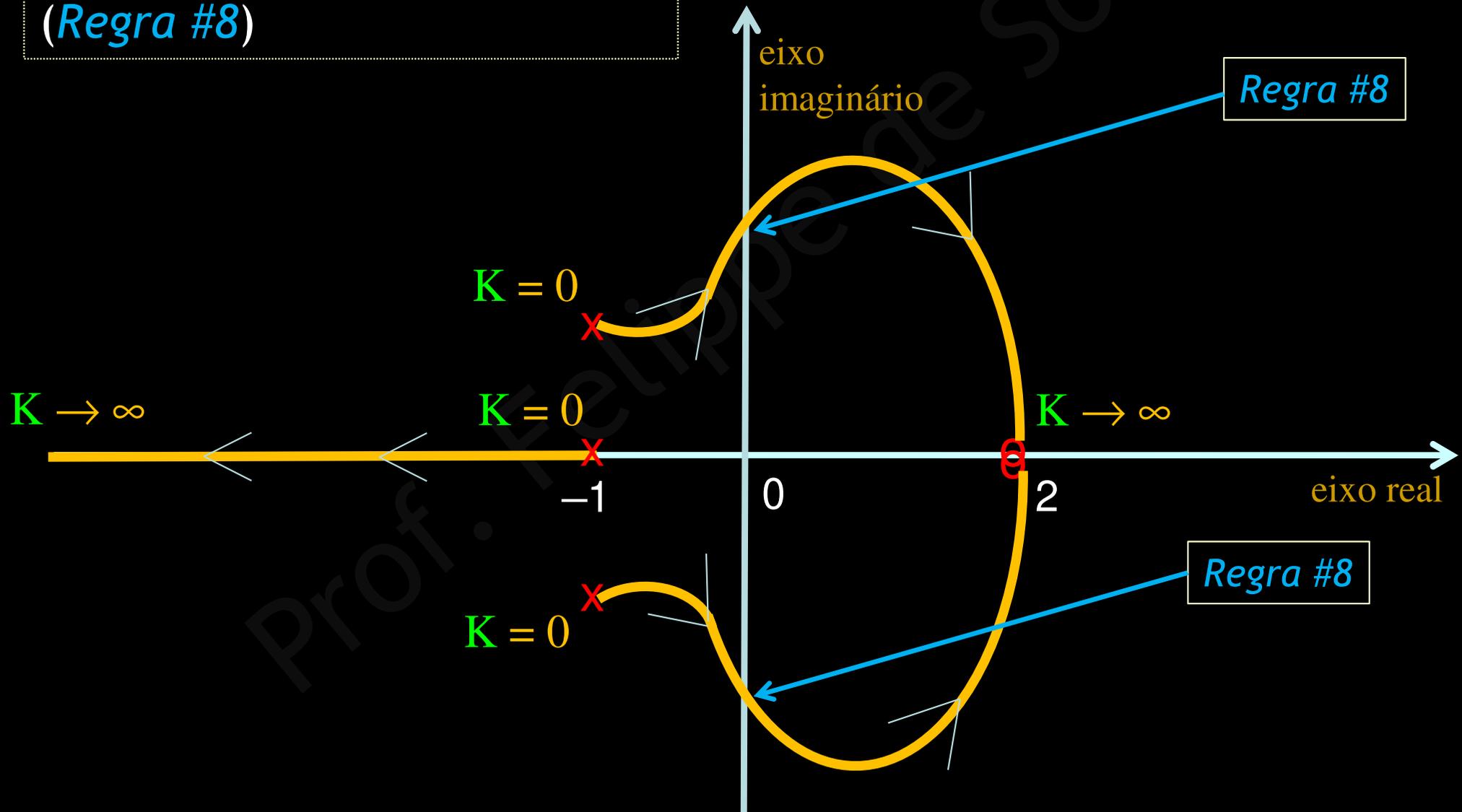
e além disso, um terceiro *ramo*, que nasce do *polo real* em $\underline{s = -1}$ vai para *esquerda* morrer na *assíntota* no ∞ .



Root Locus – LGR (*Lugar Geométrico das Raízes*) parte II

Exemplo 14 (*continuação*)

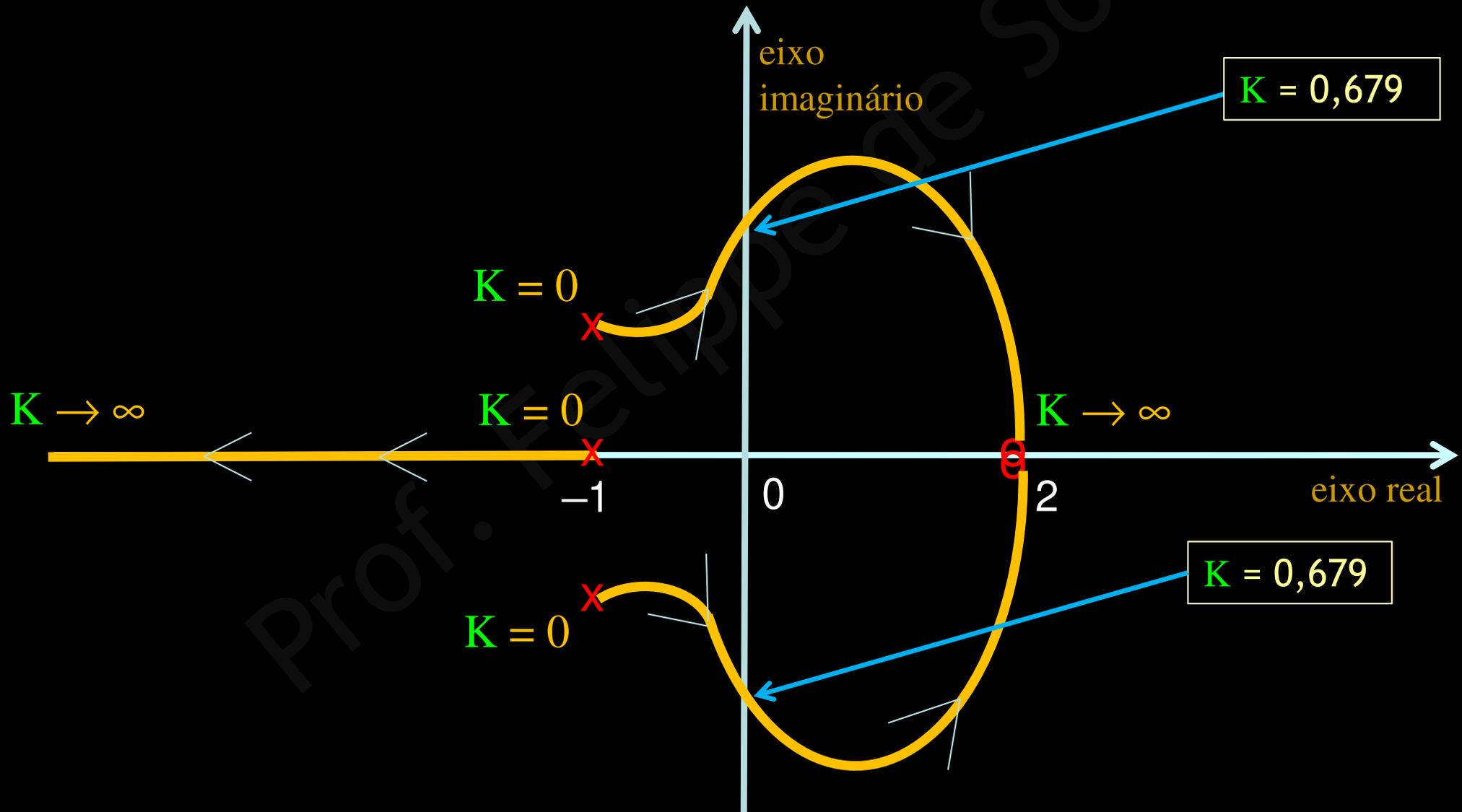
Mas ainda falta acrescentar os *pontos* que o *Root Locus* interceta o *eixo imaginário* (*Regra #8*)



Root Locus – LGR (*Lugar Geométrico das Raízes*) parte II

Exemplo 14 (*continuação*)

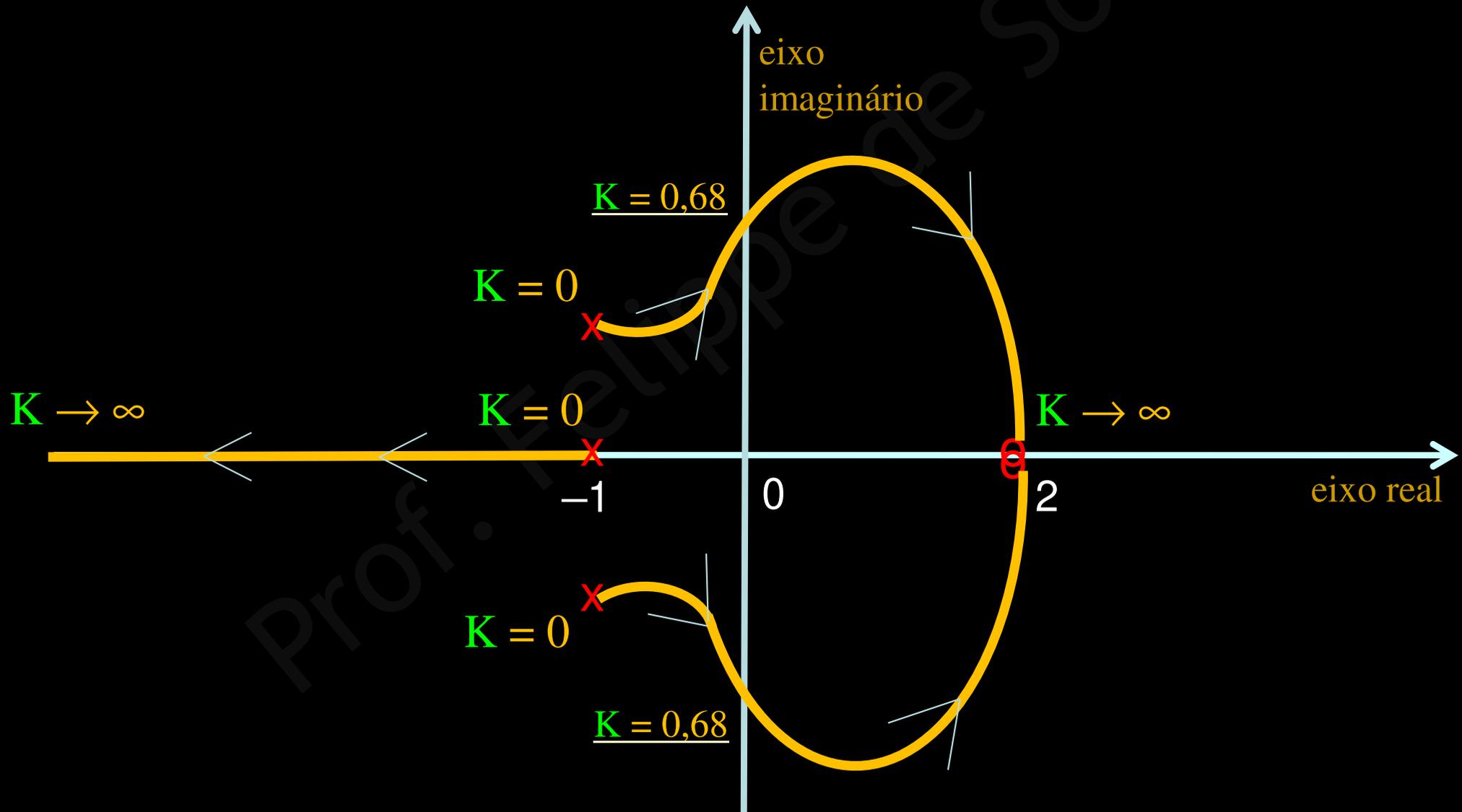
Conforme já vimos no **Exemplo 11**, os pontos do eixo imaginário onde há **encontro de ramos** (*Regra #8*) são: $s = \pm 1,132j$ (para $K \cong 0,68$)



Root Locus – LGR (*Lugar Geométrico das Raízes*) parte II

Exemplo 14 (*continuação*)

Note que este *sistema M.F.* é *estável* apenas para $K < 0,68$



Exemplo 15:

Esboço do “Root Locus” para

$$G(s)H(s) = \frac{K \cdot (s - 2)^2}{(s^2 + 2s + 6) \cdot (s - 0,5)}$$

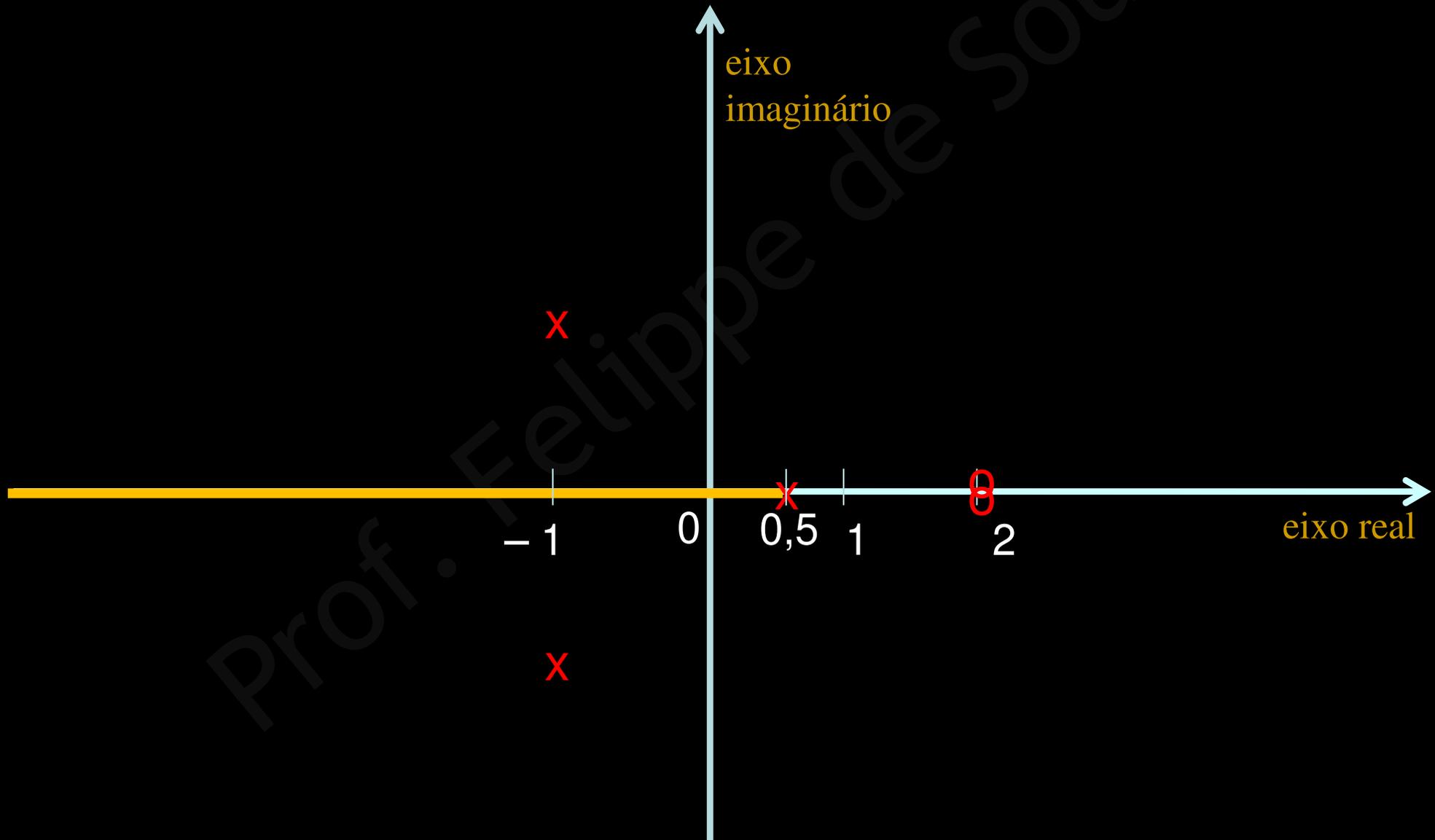
$$n = 3$$

$$m = 2$$

Este “Root Locus” tem 3 ramos (*Regra #1*)

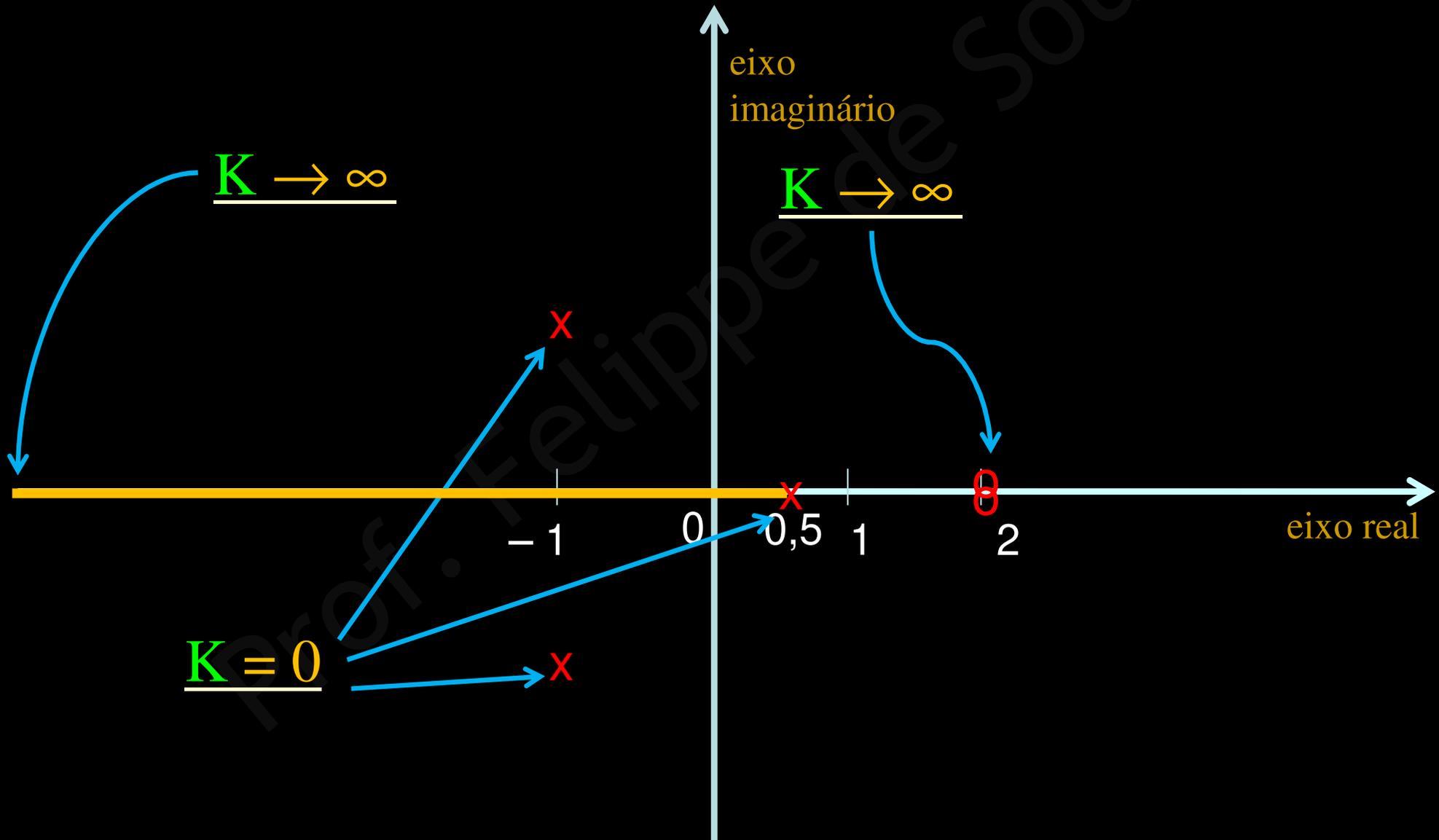
Exemplo 15 (*continuação*)

Os intervalos no *eixo real* (*Regra #2*)



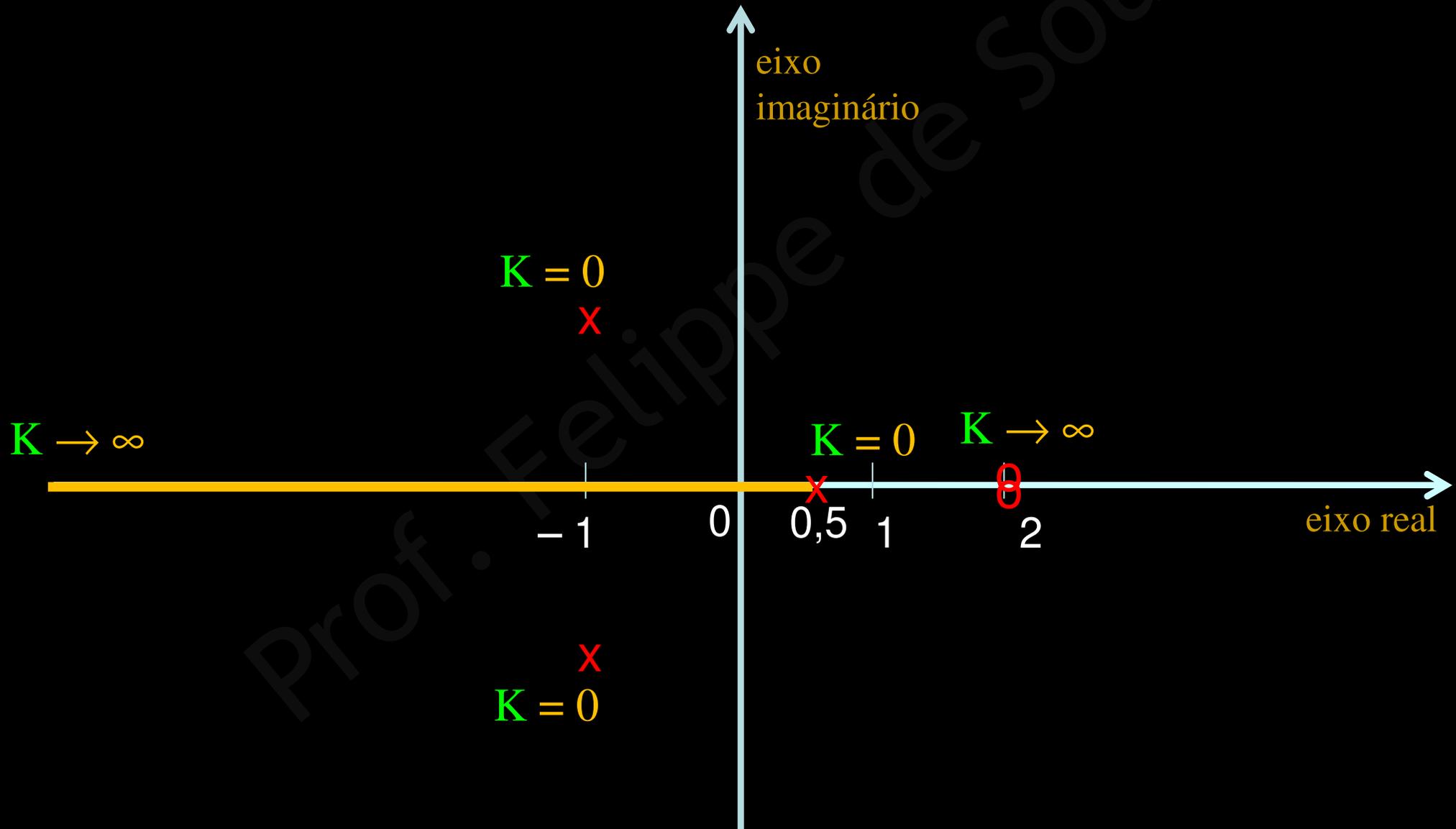
Exemplo 15 (continuação)

Os 3 pontos de início ($K = 0$) e de término ($K \rightarrow \infty$) deste Root Locus (Regra #3) estão assinalados abaixo



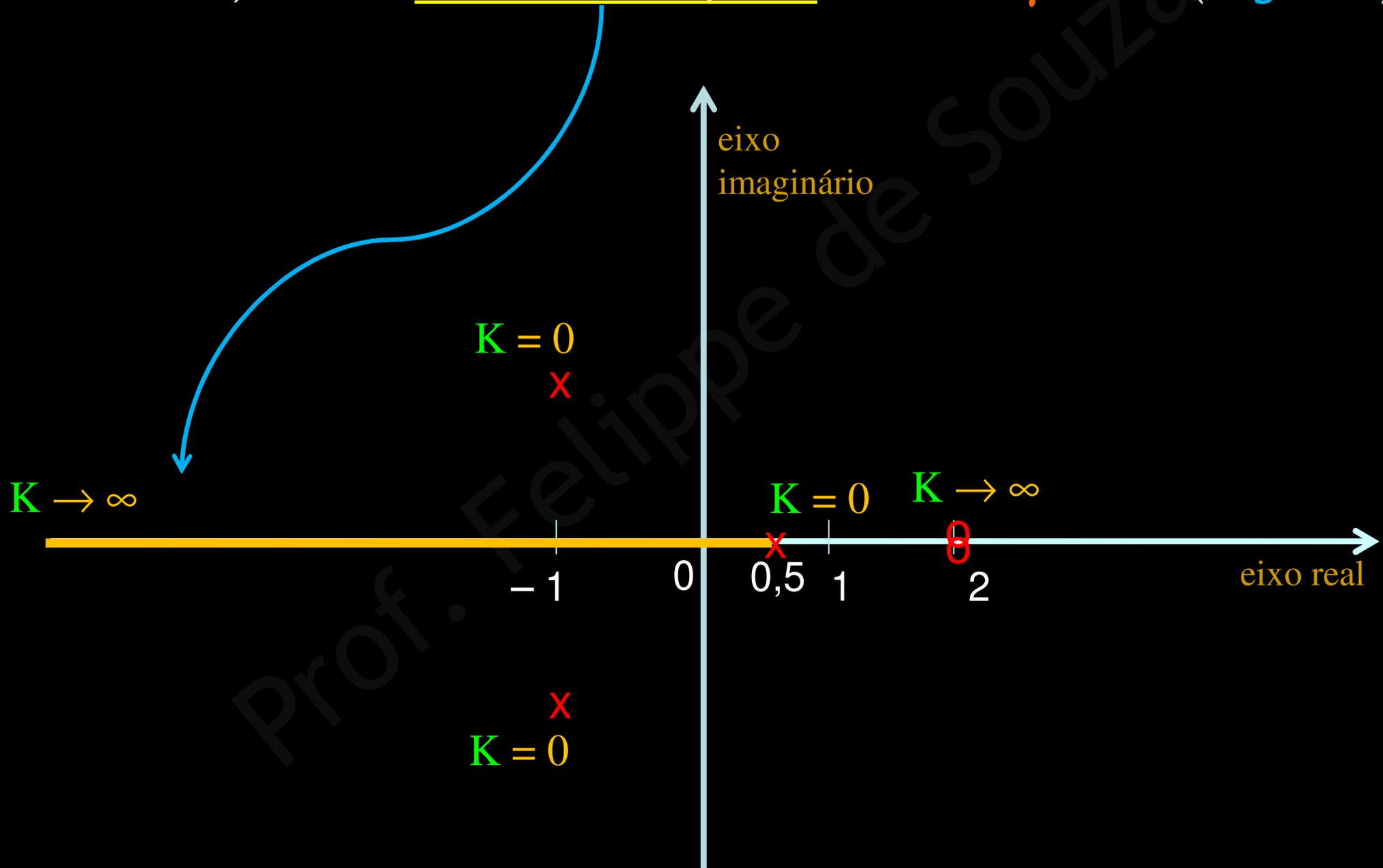
Exemplo 15 (*continuação*)

Os 3 pontos de início ($K = 0$) e de término ($K \rightarrow \infty$) deste Root Locus (*Regra #3*) estão assinalados abaixo



Exemplo 15 (*continuação*)

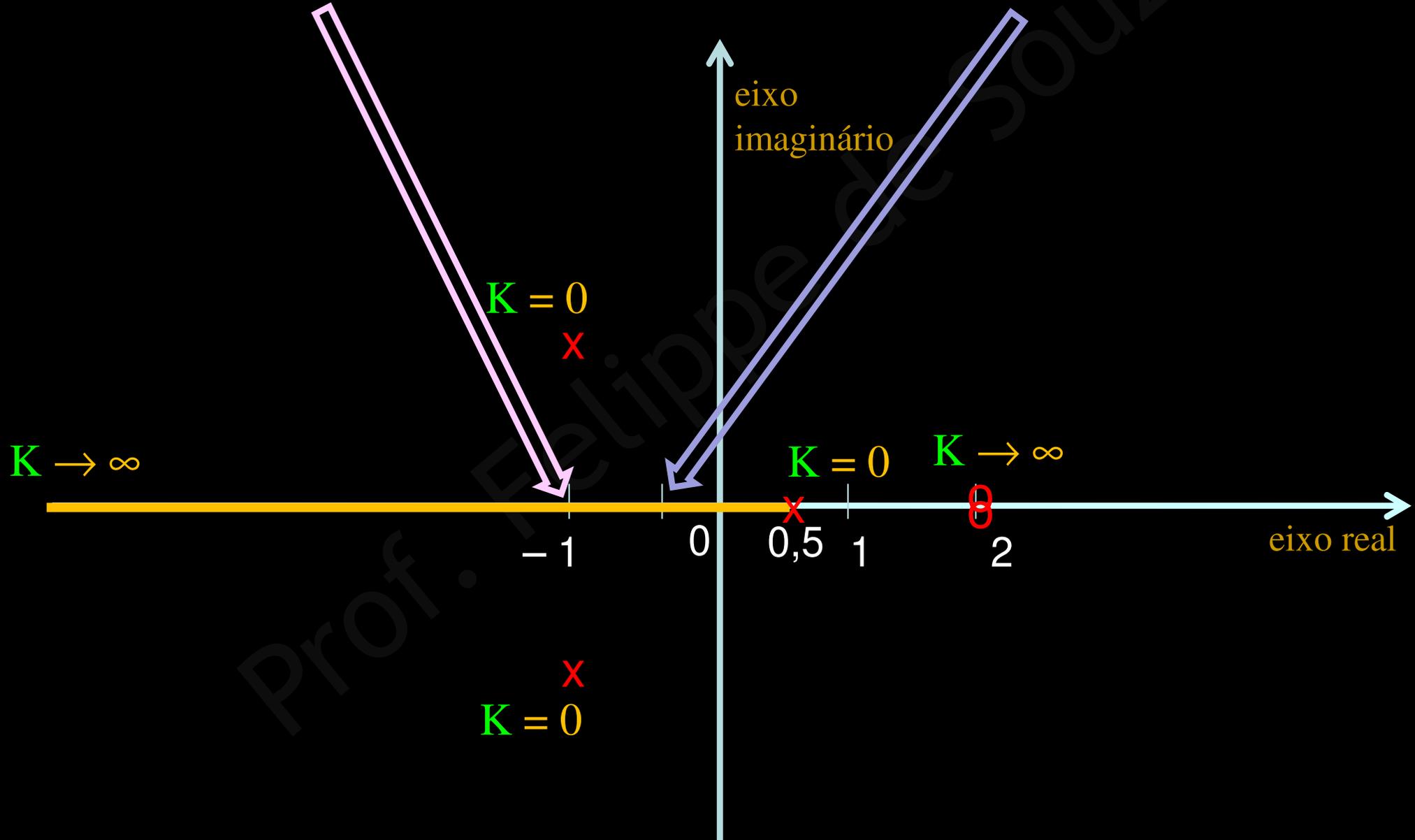
Novamente, a única assíntota no infinito se dá em $\gamma = 180^\circ$ (*Regra #5*)



Root Locus – LGR (*Lugar Geométrico das Raízes*) parte II

Exemplo 15 (*continuação*)

Pela *Regra #6*, este *Root Locus* tem encontro de ramos em $s = -1$ (para $K = 0,833$) e $s = -0,531$ (para $K = 0,84$)

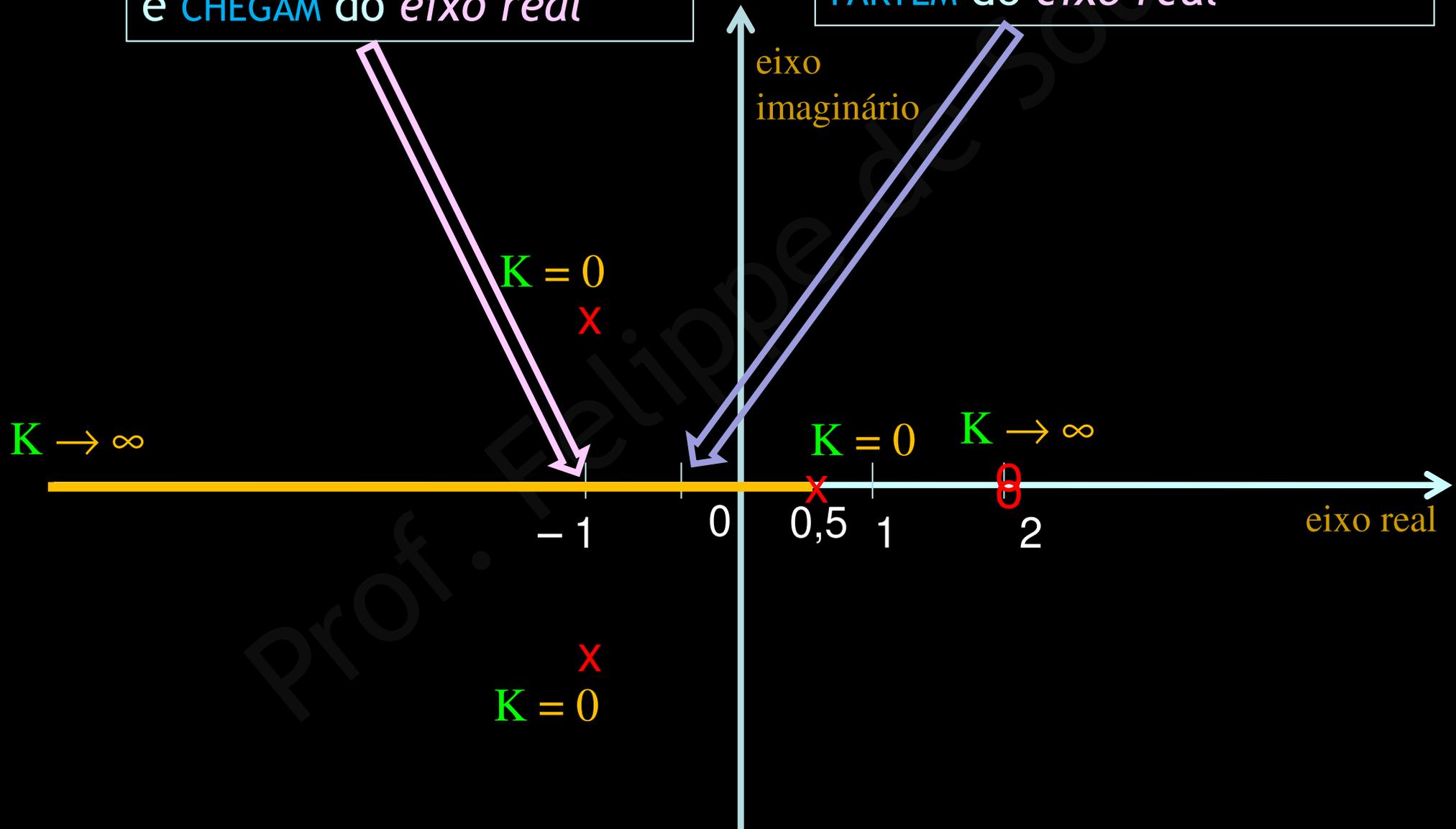


Root Locus – LGR (*Lugar Geométrico das Raízes*) parte II

Exemplo 15 (*continuação*)

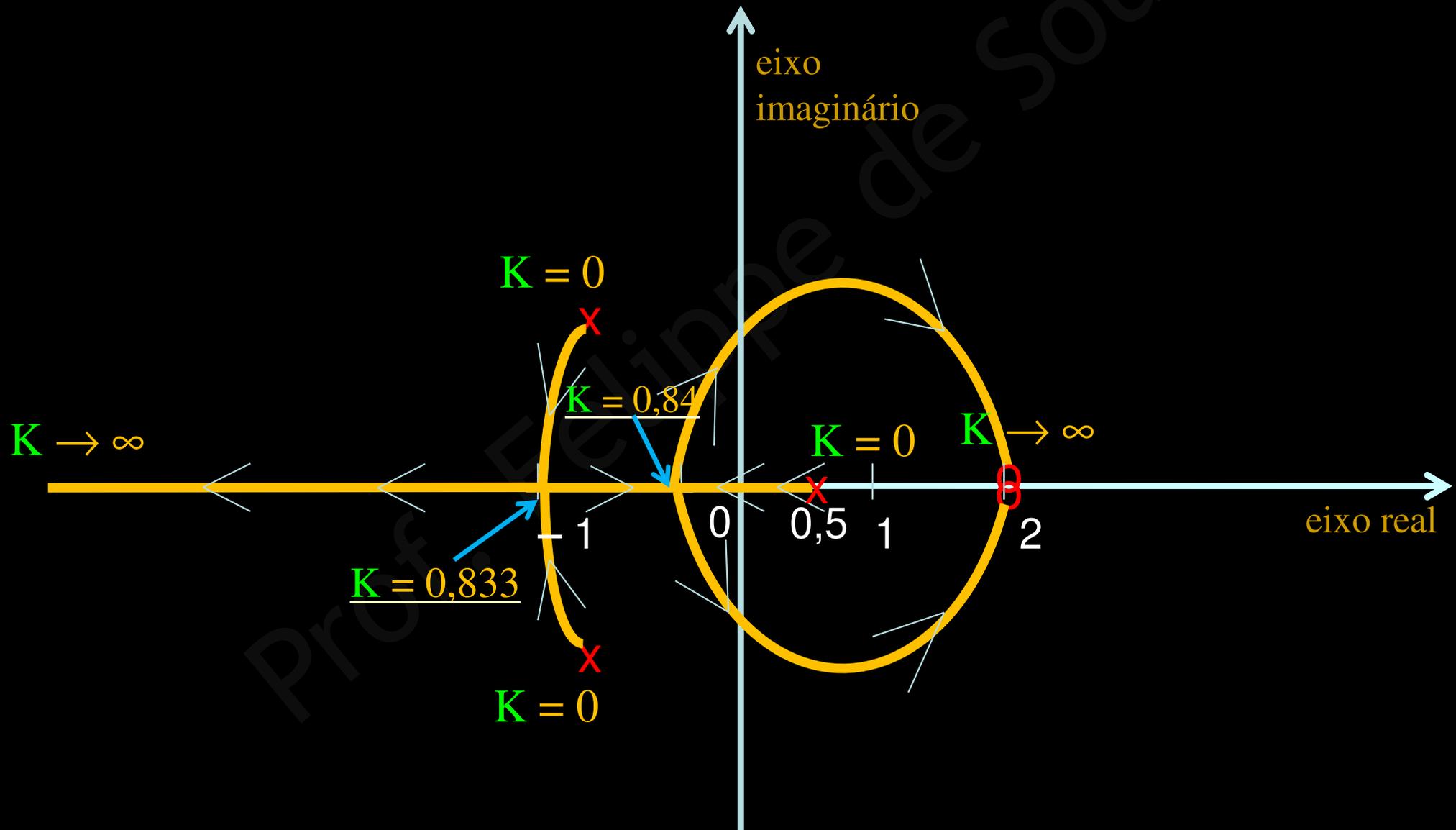
$s = -1$ (para $K = 0,833$)
ramos que se encontram e CHEGAM do eixo real

$s = -0,531$ (para $K = 0,84$)
ramos que se encontram e PARTEM do eixo real



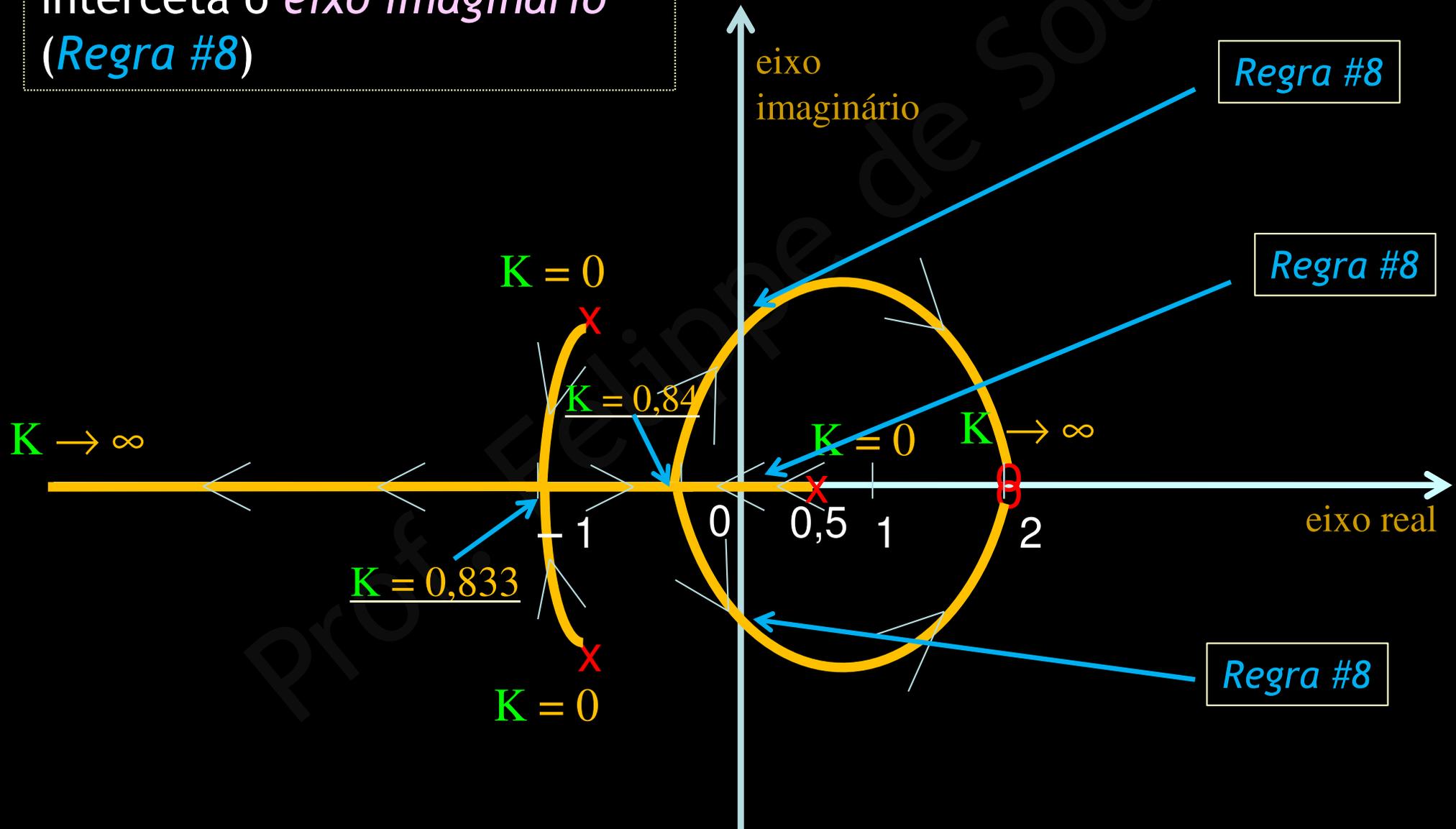
Exemplo 15 (continuação)

Logo, este *Root Locus* completo terá o seguinte aspecto



Exemplo 15 (*continuação*)

Mas ainda falta determinar os *pontos* que o *Root Locus* interceta o *eixo imaginário* (*Regra #8*)

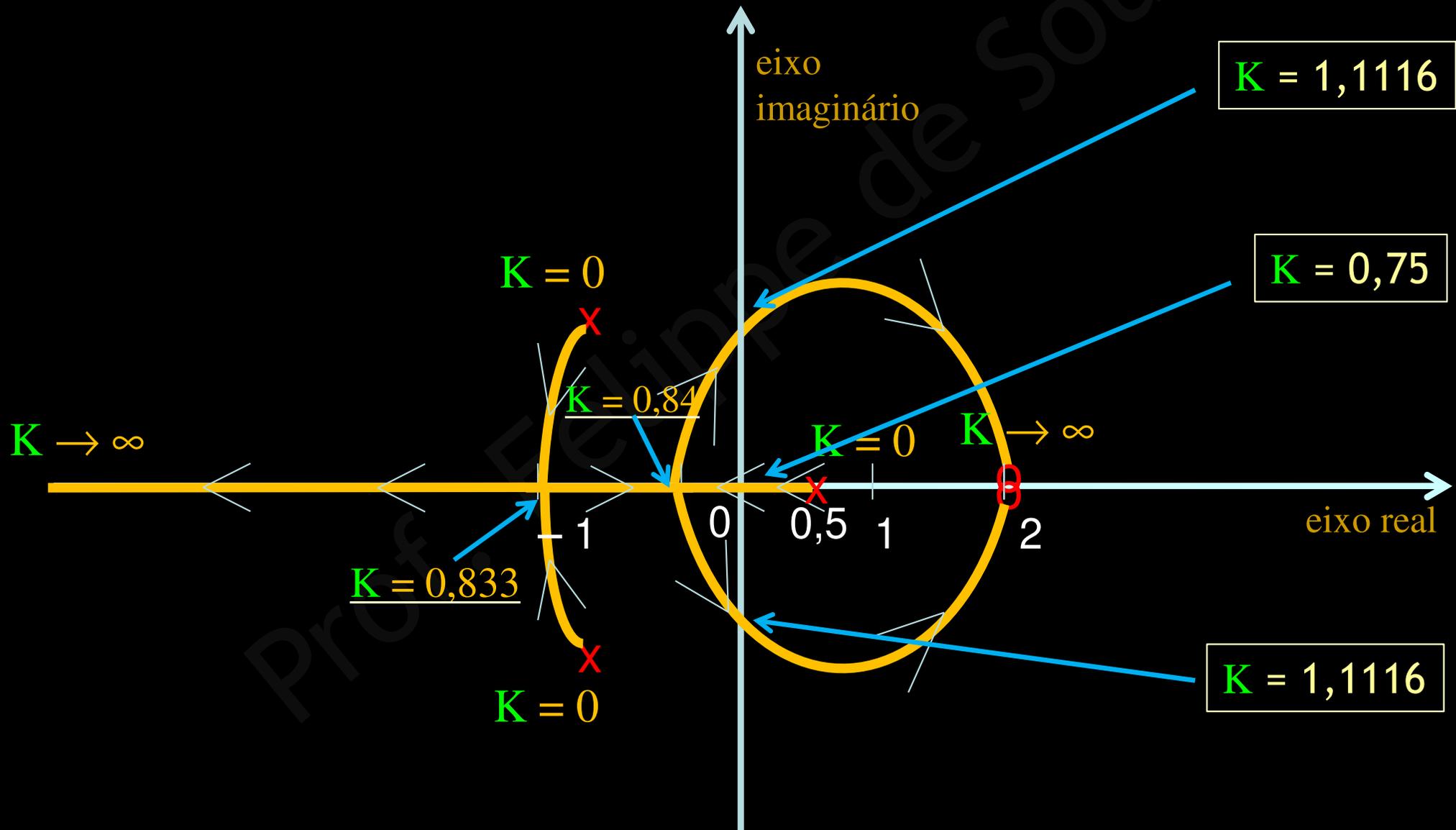


Root Locus – LGR (*Lugar Geométrico das Raízes*) parte II

Exemplo 15 (*continuação*)

e os valores de K que anulam *elementos* da *coluna pivô* são

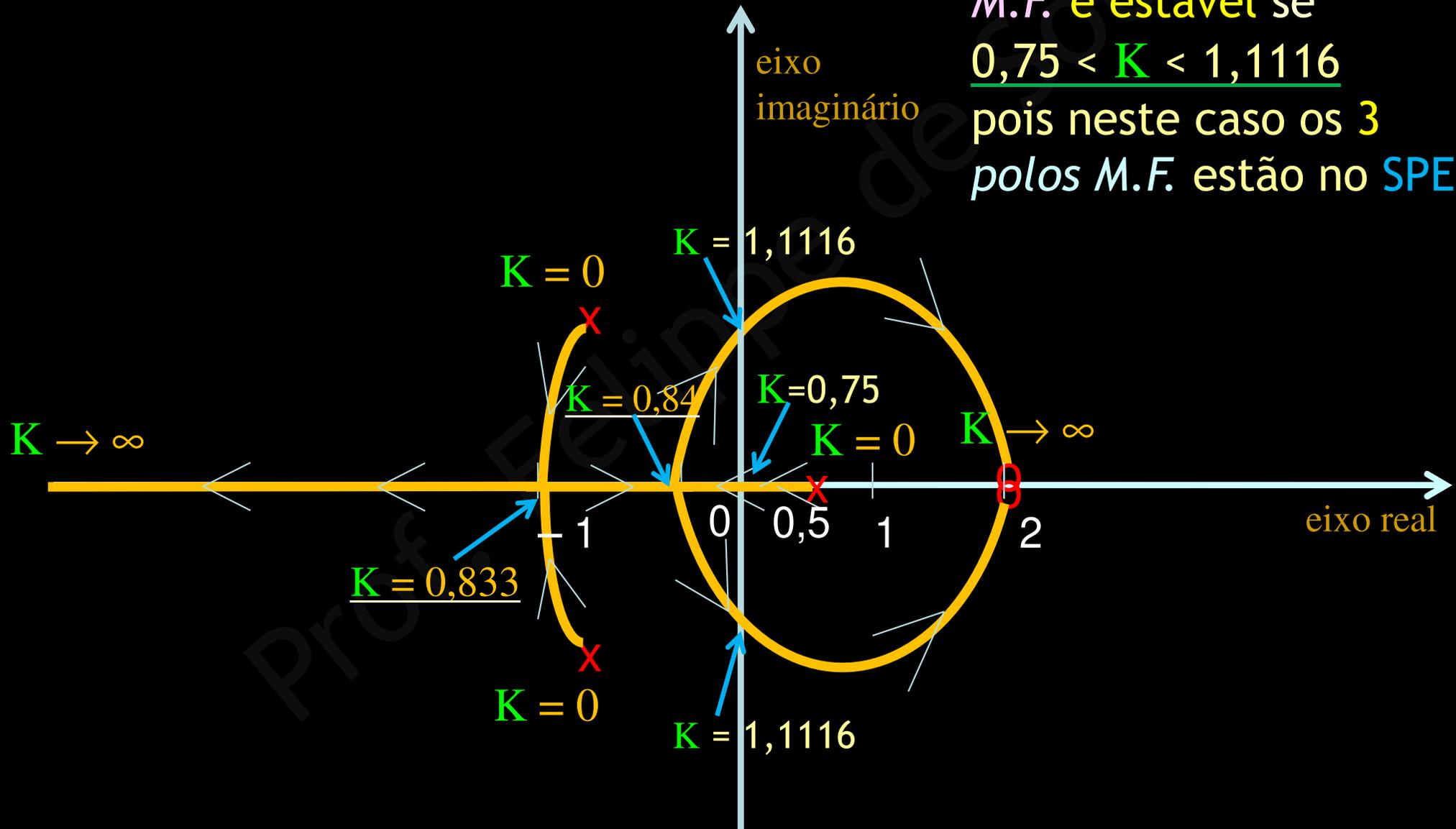
$$K = 0,75 \quad \text{e} \quad K = 1,1116$$



Exemplo 15 (continuação)

e assim este *Root Locus* está completo

Observe que o sistema M.F. é estável se $0,75 < K < 1,1116$ pois neste caso os 3 polos M.F. estão no SPE





Departamento de
Engenharia Eletromecânica

Obrigado!
Thank you!

Felippe de Souza
felippe@ubi.pt